

2006 信息学院 通信专业 试题  
(原卷完全抄出)

一、已知离散系统数学模型  $Y(n) = \frac{1}{3} Y(n-1) + X(n)$ , 零状态响应  $y_{zs}(n) = 3[\frac{1}{2}^n - (\frac{1}{3})^n] u(n)$

求  $X(n]$

二、已知  $u(n) \leftrightarrow X(z)$

(1) 证明: 终值定理  $X(\infty) = \lim_{z \rightarrow 1} (z-1)X(z)$

(2)  $X(z)$  满足什么条件才能用终值定理?

(3) 判断下列函数能否用终值定理求  $X(\infty)$ , 若能的话求出  $X(\infty)$

(1)  $X_1(z) = \frac{z}{(z-1)(z+0.5)}$

(2)  $X_2(z) = \frac{z+3}{(z-1)^2(z+0.5)}$

(3)  $X_3(z) = \frac{z^2}{(z-0.5)(z+0.5)}$

三、已知  $X(n]$  的傅里叶变换  $X(e^{j\omega})$

(1) 证明  $\frac{d}{d\omega} [X(e^{j\omega})]$  的傅里叶变换是  $-j\omega X(n)$

(2) 若  $X(n) = \delta(n) + 2\delta(n-1) - \delta(n-3)$

求  $\int_{-\pi}^{\pi} \frac{d}{d\omega} [X(e^{j\omega})]^2 d\omega$

四、已知离散系统单位抽样响应  $h(n) = (\frac{1}{3})^n u(n)$

(1) 求系统函数  $H(z)$

(2) 画  $H(z)$  的零极点图, 标出收敛域

(3) 该系统是否因果系统? 是否稳定? 为什么?

五、已知状态转移矩阵  $\Phi(t) = e^{At} = \begin{pmatrix} (1+t)e^{2t} & te^{2t} \\ -te^{2t} & (1-t)e^{2t} \end{pmatrix}$  利用转移性质求

(1)  $|\Phi(t)|^{-1}$  (2)  $A$

六、推导离散时间系统状态分析零输入时的状态解公式, 设系统初始状态为  $\lambda(0)$

(1) 用迭代法求  $\lambda_n(n)$  解公式 (零输入解)

(2) 用  $z$  变换及性质求  $z$  域状态解公式  $\lambda_n(z)$

(3) 比较  $\lambda_n(n)$  与  $\lambda_n(z)$  的解公式, 试写出  $z$  域, 求状态转移矩阵  $A^n$  的公式。

七、给定某线性非时变连续系统, 有非零初始状态, 已知当激励为  $u(t)$  时, 响应  $y_1(t) = e^{-t}u(t)$

初始状态保持不变, 激励为  $2f(t)$  时  $y_2(t) = 2\cos\pi t u(t)$

求: 初始状态不变时激励为  $3f(t)$  的响应。

八: 回答下列问题

(1) 采用精简的微分方程求解线性非时变连续系统会遇到什么样的问题, 应如何解决。

(2) 复频域分析

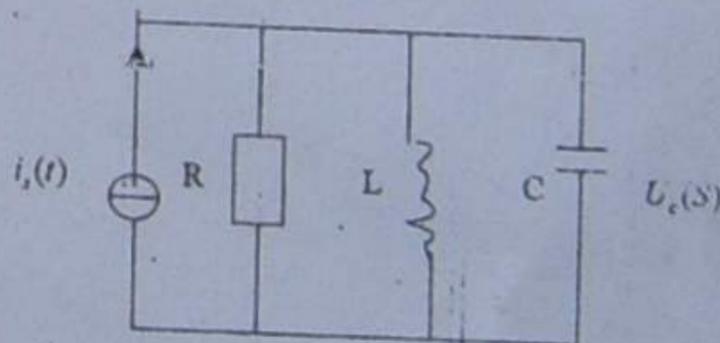
九: 已知系统微分方程是  $\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 3\frac{dy(t)}{dt} + 2y(t) = \frac{df(t)}{dt} + 3f(t)$  当激励信号

$f(t) = e^{-t}u(t)$  时系统全响应为  $y(t) = [(2t+3)e^{-t} - 2e^{-t}u(t)]$  试确定系统

$y_n, y_n$ , 自由响应, 强迫响应。

十: 如图电路, 激励电流源  $i_s(t) = u(t)$ , 求下列情况下零状态响应  $u_c(t)$

$U_c(s)$



1.  $L=0.1H$   $C=0.1F$   $G=2.5S$

2.  $L=0.1H$   $C=0.1F$   $G=2S$

3.  $L=0.1H$   $C=0.1F$   $G=1.2S$

十一: 求函数拉氏反变换

1.  $\frac{5}{S^3 + S^2 + 4S + 4}$

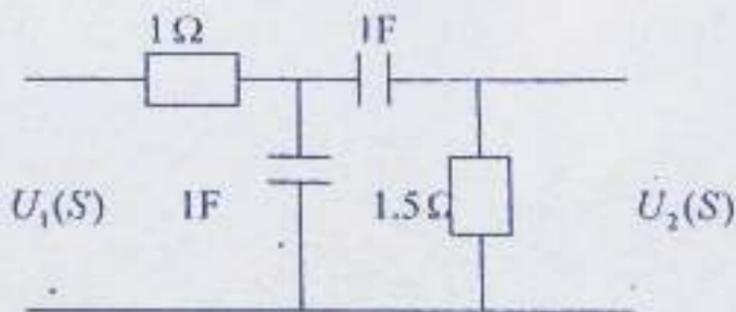
2.  $\frac{S^2 - 4}{S^2 + 4}$

十二: 连续系统稳定性是如何定义的? 判断下列表达式的因果系统是否稳定 (包含临界稳定)

$$1. \frac{1}{(S+2)(S^2+4)}$$

$$2. \frac{5}{S(S+2)(S-4)}$$

十三：求图示网络的系统函数  $H(S) = \frac{U_2(S)}{U_1(S)}$



十四：下列系统有望实现的是：

- a. 理想低通滤波器
- b. 放大器
- c. 理想高通滤波器
- d. 无失真传输系统
- e. 衰减器
- f. 响应出现在激励之前的系统