

杭州电子工业学院

2003 年攻读硕士学位研究生入学考试

《信号与系统》试题

(试卷共九大题, 5 页)

【所有答案必须写在答题纸上, 做在试卷或草稿纸上无效!】

一、填空题 (每小题 2 分, 共 50 分)

1. 已知 $f(t)$ 的波形如图 1, 用一个函数公式表示为 $f(t) = \frac{t}{3}[u(t) - u(t-3)]$ 。

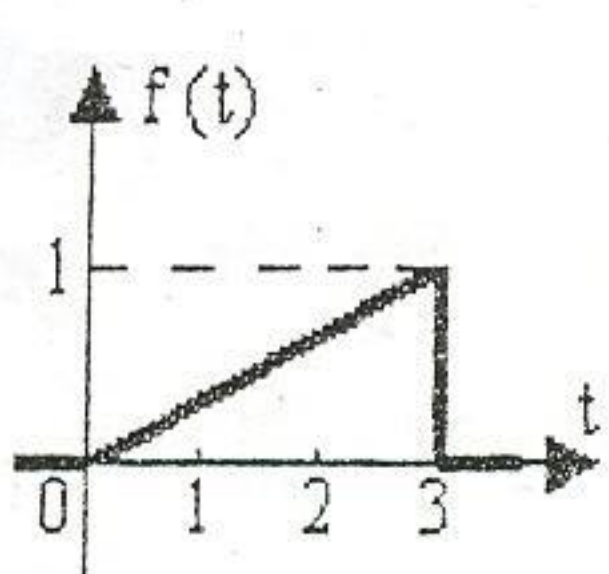
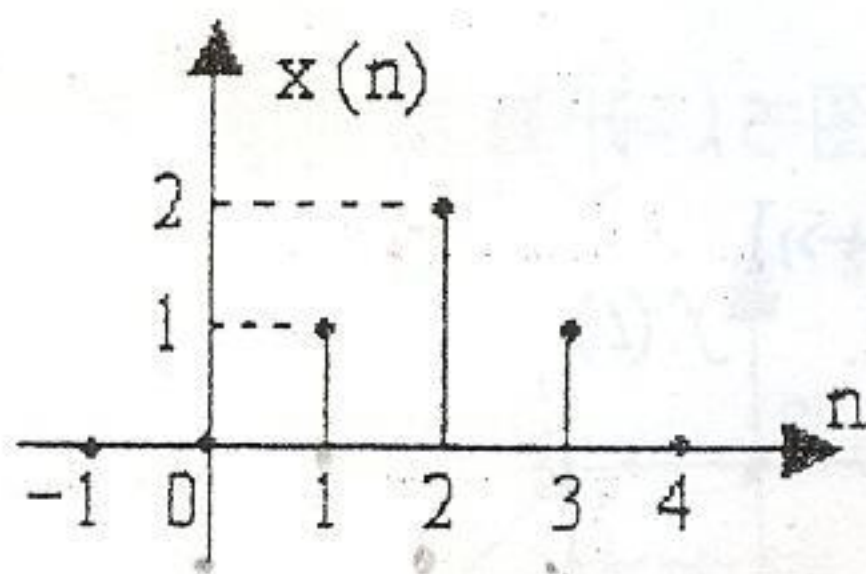
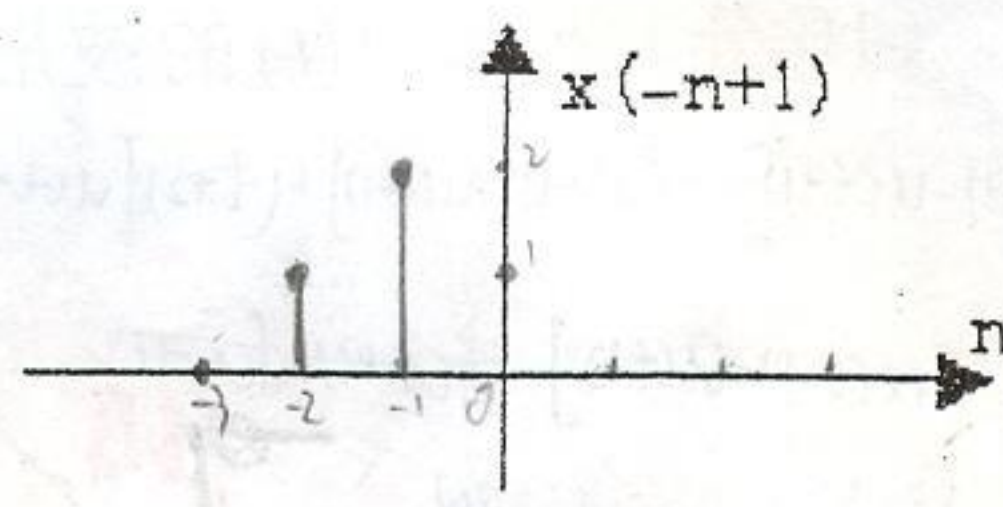


图 1



(a)



(b)

图 2

2. 已知 $x(n]$ 的波形如图 2 (a), 在图 2 (b) 上画出 $x(-n+1]$ 的波形。

3. 已知 $f(t) = e^{jt}$, 其偶分量 $f_e(t) = \cos t$, 奇分量 $f_o(t) = j \sin t$ 。

4. 已知周期信号 $f(t) = \cos \frac{\pi}{3}t + \sin \frac{\pi}{4}t$, 其周期 $T = \frac{24}{\pi}$ 。

5. 某线性时不变系统的方程为 $r''(t) + 2r'(t) + r(t) = \delta(t)$, 已知 $r(0_-) = 2$, $r'(0_-) = 3$ 。则 $r(0_+) = 0$, $r'(0_+) = 4$ 。

6. $\int_{-\infty}^t \cos \tau \delta(\tau) d\tau = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ 1 & t \geq 0 \end{cases} = u(t)$

7. 已知线性时不变系统的输入-输出方程为 $r(t) = \int_{-\infty}^t e^{-(t-\tau)} e(\tau) d\tau$,

其冲激响应 $h(t) = e^{-t} u(t)$ 。

8. $e^{-at} u(t) * \sin t u(t) = \frac{a \sin t - \cos t + e^{-at}}{a^2 + 1}$ 。

$$\frac{s+1}{s(s+3)}$$

9. 已知某连续系统的零点为 1; 极点为 0, -3; 冲激响应的终值为 -10;

则该系统函数为 $H(s) = \frac{s+1}{s(s+3)}$ 。

$$h(t) = \delta(t) + \delta(t-1)$$

10. 已知线性离散系统的单位样值响应为 $h(n) = \begin{cases} 1 & n=0,1 \\ 0 & \text{其它} \end{cases}$

则其差分方程为 $y(n) = x(n) + x(n-1)$ 。

11. $f(t) = e^{-a|t|}$, 则 $F(s) = \frac{2a}{a^2 - s^2}$ 。 $F(s) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-a|t|} e^{-st} dt$

12. $f(t) = \sum_{n=0}^{\infty} \delta(t-nT)$, 则 $F(s) = \frac{1}{1-e^{-sT}}$ 。

13. $F(s) = \frac{1}{|a|} e^{\frac{b}{a}s}$ (a, b 为实数, 对所有 s), 则 $f(t) = \frac{1}{|a|} \delta(t + \frac{b}{a})$ 。

14. $x(n) = a^n u(n+1)$, 则 $X(z) = \frac{z^2}{a(z-a)}$ 。

15. $X(z) = \frac{z^2 + 2z}{z^2 - 2z + 1}$ ($|z| < 1$), 则 $x(n) = (2n+1)u(n)$ 。

16. $f(t) = \frac{1}{a^2 + t^2}$, 其频谱 $F(j\omega) = \frac{\pi}{a} e^{-a|\omega|}$ 。

17. 已知 $F(j\omega) = \frac{1}{(a+j\omega)^2}$, 则 $f(t) = t e^{-at} u(t)$ 。

18. $f(t) = e^{-at} \cos \omega_0 t u(t)$, 则 $F(j\omega) = \frac{1}{2} \left[\frac{1}{a+j(\omega-\omega_0)} + \frac{1}{a+j(\omega+\omega_0)} \right]$ 。

19. 已知某系统的系统函数为 $H(s) = \frac{s^2 + 2}{3s^3 + s^2 - s + 8}$,

则该系统是否稳定? 不稳定。

s^3	3	1	0
s^2	1	8	0
s^1	-1	0	
s^0	8		

劳斯表: $\begin{matrix} 3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 8 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 8 & 0 & 0 & 0 \end{matrix}$

20. 系统响应 $r(t) = 3e^{-t} u(t) + \delta(t) + 2 \sin t u(t)$ 中, 稳态分量为 $2 \sin t u(t)$,

暂态分量为 $3e^{-t} u(t) + \delta(t)$ 。

21. 已知 $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$, 则 $e^{At} = \begin{bmatrix} \frac{e^{3t} + e^{-5t}}{2} + \frac{e^{3t} - e^{-5t}}{2\sqrt{5}} & \frac{e^{3t} - e^{-5t}}{\sqrt{5}} \\ \frac{e^{3t} - e^{-5t}}{\sqrt{5}} & \frac{e^{3t} + e^{-5t}}{2} + \frac{e^{3t} - e^{-5t}}{2\sqrt{5}} \end{bmatrix}$ 。

$e^{3t} = c_0 + \sqrt{5} c_1$
 $e^{-5t} = c_0 - \sqrt{5} c_1$
 $c_0 = \frac{e^{3t} + e^{-5t}}{2}$
 $c_1 = \frac{e^{3t} - e^{-5t}}{2\sqrt{5}}$

22. 已知 $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{6} & \frac{5}{6} \end{bmatrix}$, 则 $A^n = \begin{bmatrix} \frac{1}{3^{n+1}} - \frac{1}{2^{n+1}} & 6(\frac{1}{2^n} - \frac{1}{3^n}) \\ \frac{1}{2^n} - \frac{1}{3^n} & \frac{2}{3^n} - \frac{1}{2^n} \end{bmatrix}$.

23. 方程 $s^3 + 2s^2 + 2s + 40 = 0$, 其实部为正值的根有 2 个。

24. 已知系统的 $H(j\omega) = \frac{1}{j\omega + 2}$, 激励 $e(t) = e^{-3t}u(t)$,

则零状态响应 $r(t) = (e^{-2t} - e^{-3t})u(t)$.

25. 系统方框图如图 3 (a), 信号 $f(t)$ 的频谱如图 3 (b), 画出 $g(t)$ 的频谱图。

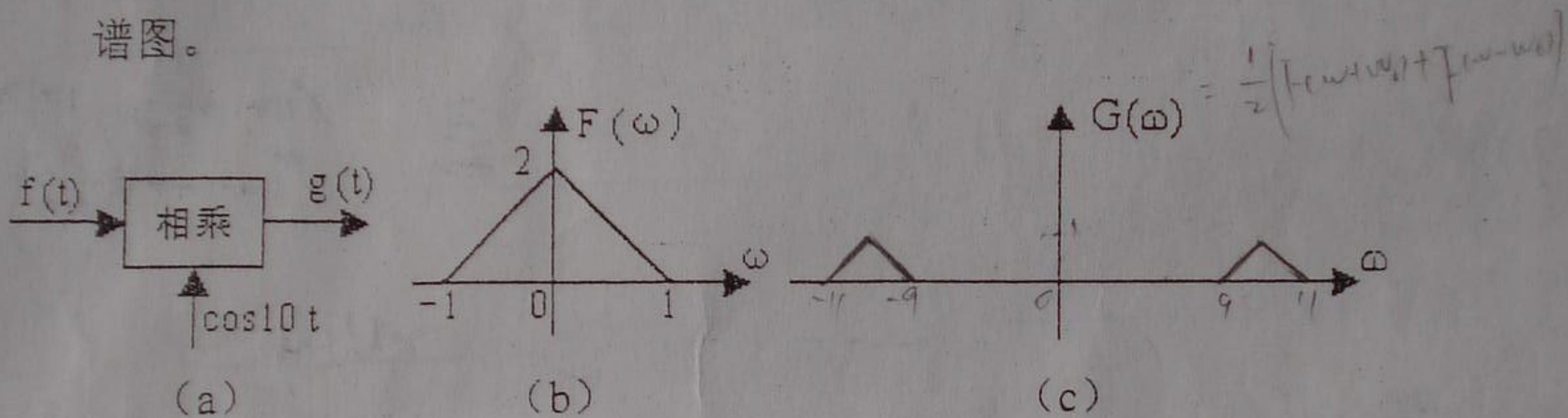


图 3

二、证明题 (每小题 5 分, 共 20 分)

1. 已知 $\mathcal{F}[1] = 2\pi\delta(\omega)$, 则 $\mathcal{F}[t^n] = 2\pi(j)^n \frac{d^n}{d\omega^n} [\delta(\omega)]$.

2. 已知 $\mathcal{L}[f(t)] = F(s)$, 则 $\mathcal{L}[f(t-t_0)u(t-t_0)] = e^{-st_0} F(s)$.

3. 若 $x(n)$ 是双边序列, 已知 $\mathcal{Z}[x(n)u(n)] = X(z)$,

则 $\mathcal{Z}[x(n+m)u(n)] = z^m [X(z) - \sum_{k=0}^{m-1} x(k)z^{-k}]$, (m 为正整数).

4. 证明: 无失真传输系统的冲激响应为 $h(t) = K\delta(t-t_0)$.

三、(10分) 已知 $f_1(t)$ 和 $f_2(t)$ 的波形如图4, 计算并画出 $f_1(t) * f_2(t)$

$$I = \int f_2(\tau) f_1(t-\tau) d\tau$$

① 当 $t < -1$ 时, $I = 0$

② 当 $-1 \leq t < 0$ 时 $I = \int_0^{t+1} d\tau = t+1$

③ 当 $0 \leq t < 1$ 时 $I = \int_0^1 d\tau + \int_1^{t+1} -1 d\tau = t$

④ 当 $1 \leq t < 2$ 时 $I = \int_{t-1}^1 d\tau + \int_1^{t+1} -1 d\tau = t-1$

⑤ 当 $2 \leq t \leq 3$ 时 $I = \int_{t-1}^2 -1 d\tau = t-3$

⑥ 当 $t > 3$ 时, $I = 0$

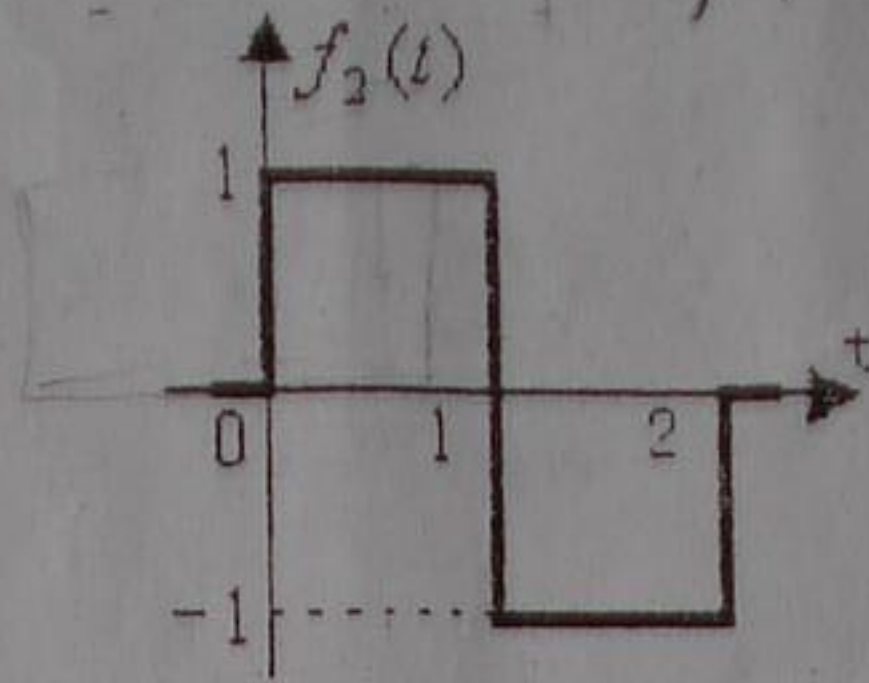
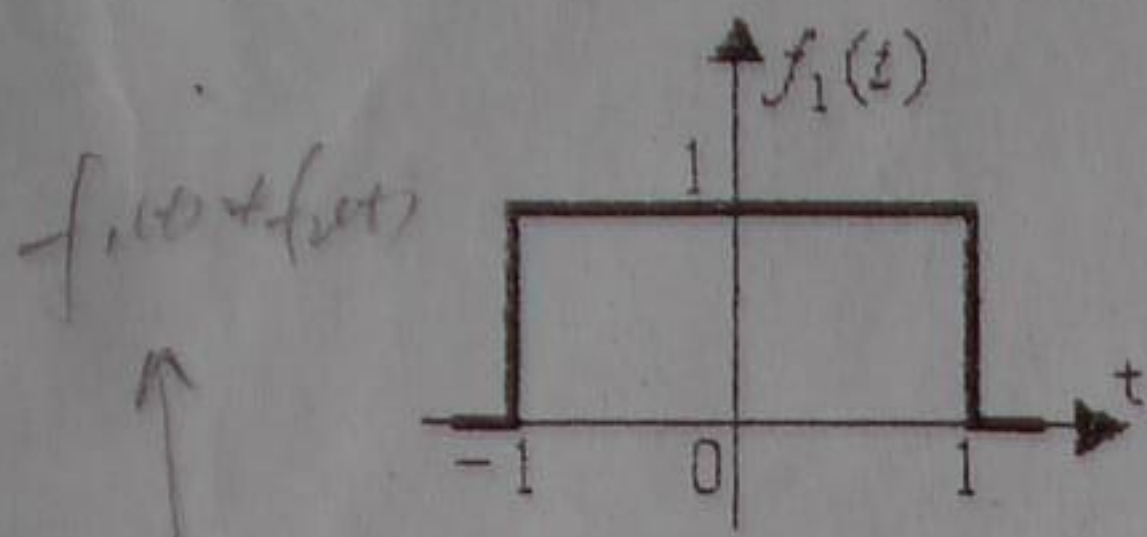


图4

四、(10分) 已知 $f(t)$ 的波形如图5, 计算其频谱。

$$f(t) = (t+2)[u(t+2) - u(t+1)] + 2[u(t+1) - u(t)] + (t-2)[u(t-1) - u(t-2)]$$

$$F(\omega) = 2e^{-j\omega} \left[\frac{1}{j\omega} - \frac{e^{-j\omega}}{j\omega} \right] + 2 \left[\frac{e^{-j\omega}}{j\omega} - \frac{1}{j\omega} \right] + 2e^{-j\omega} \left[\frac{1}{j\omega} - \frac{e^{-j\omega}}{j\omega} \right]$$

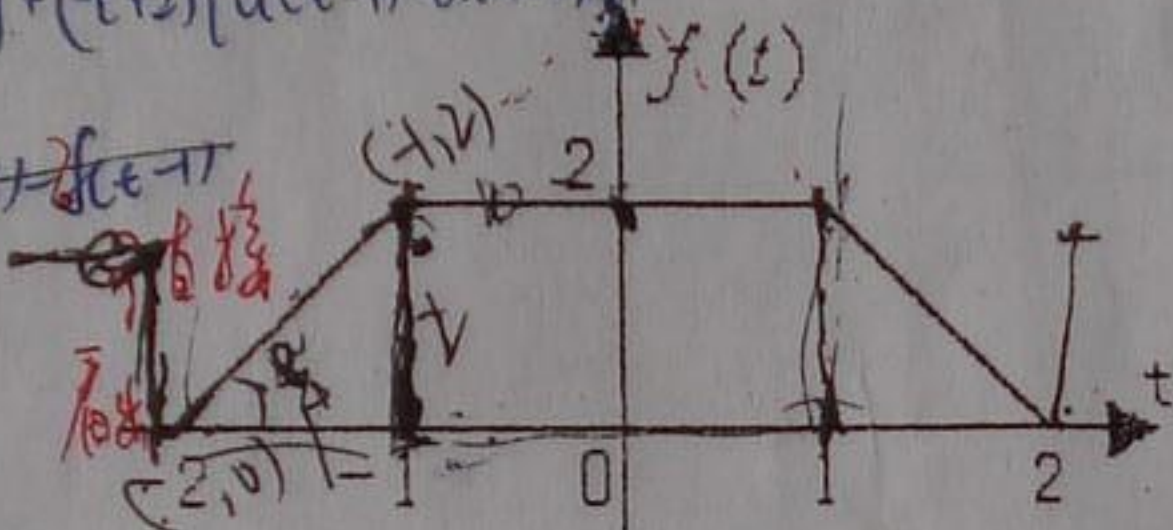


图5

五、(13分) 已知某系统的模拟图如图6所示,

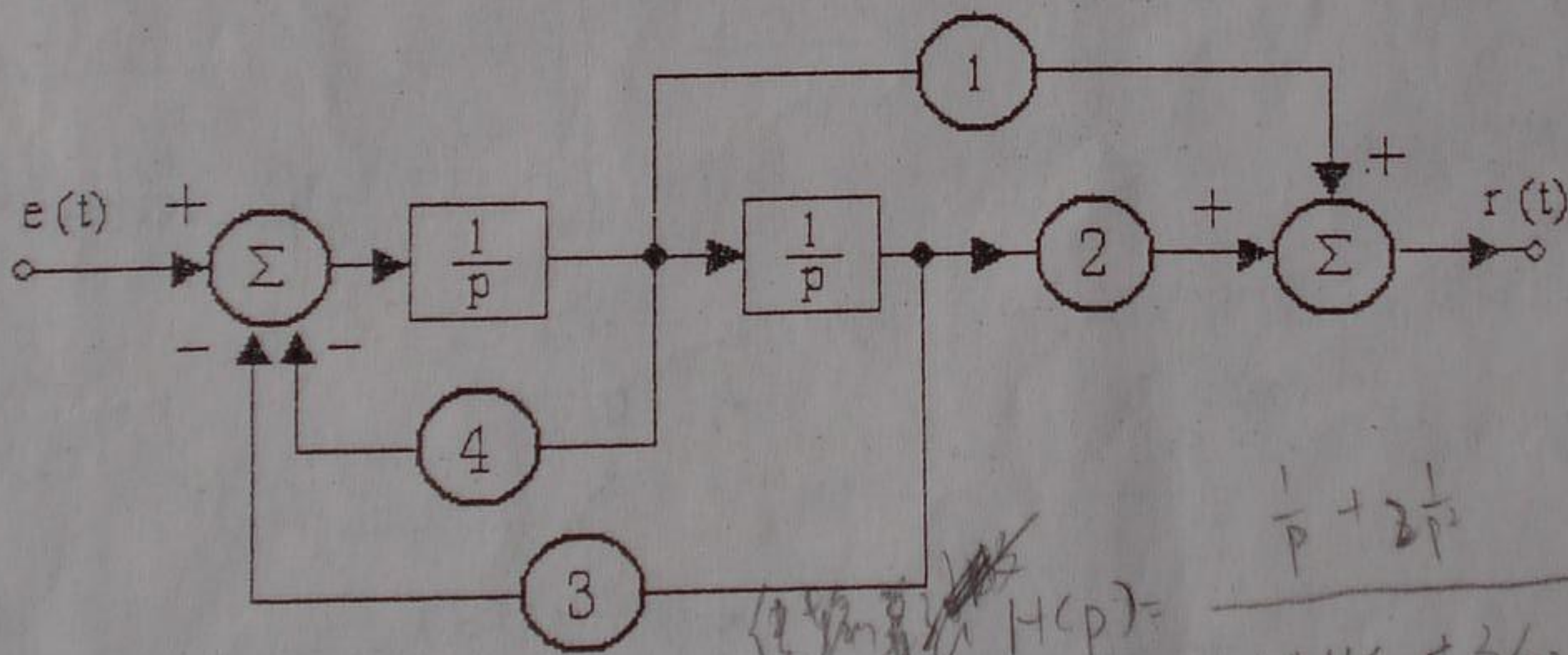


图6

$$H(p) = \frac{\frac{1}{p} + 2\frac{1}{p^2}}{1 + 4\frac{1}{p} + 3\frac{1}{p^2}} = \frac{p+2}{p^2+4p+3}$$

要求: 1. 写出其输入-输出方程;

$$\therefore \text{方程} = \frac{d^2 r(t)}{dt^2} + 4 \frac{dr(t)}{dt} + 3r(t) = \frac{de(t)}{dt} + 2e(t)$$

2. 计算冲激响应 $h(t)$;

$$\text{由部分分式法求系统冲激响应} H(s) = \frac{s+2}{s^2+4s+3} = \frac{1}{s+3} + \frac{1}{s+1}$$

3. 计算单位阶跃响应 $g(t)$ 。

$$h(t) = \frac{1}{2} (e^{3t} + e^{-t}) u(t)$$

$$g(t) = \int_0^t h(\tau) d\tau = \frac{1}{2} \int_0^t (e^{3\tau} + e^{-\tau}) d\tau = \left(\frac{1}{6} e^{3t} - \frac{1}{2} e^{-t} \right) u(t)$$

$$\text{由} G(s) = \frac{1}{s(s+3)} = \frac{1}{3} \left(\frac{1}{s} - \frac{1}{s+3} \right)$$

$$g(t) = \left(\frac{1}{3} - \frac{1}{6} e^{-3t} - \frac{1}{6} e^{-t} \right) u(t)$$

六、(15分) 图7所示中, $e(t)$ 是输入, $u_0(t)$ 是输出。

要求:

1. 计算其传递函数 $H(s)$;
2. 画出信号流图;
3. 如 $e(t) = 16 \sin t u(t)$,

求其零状态响应, 并指出自由响应和强迫响应。

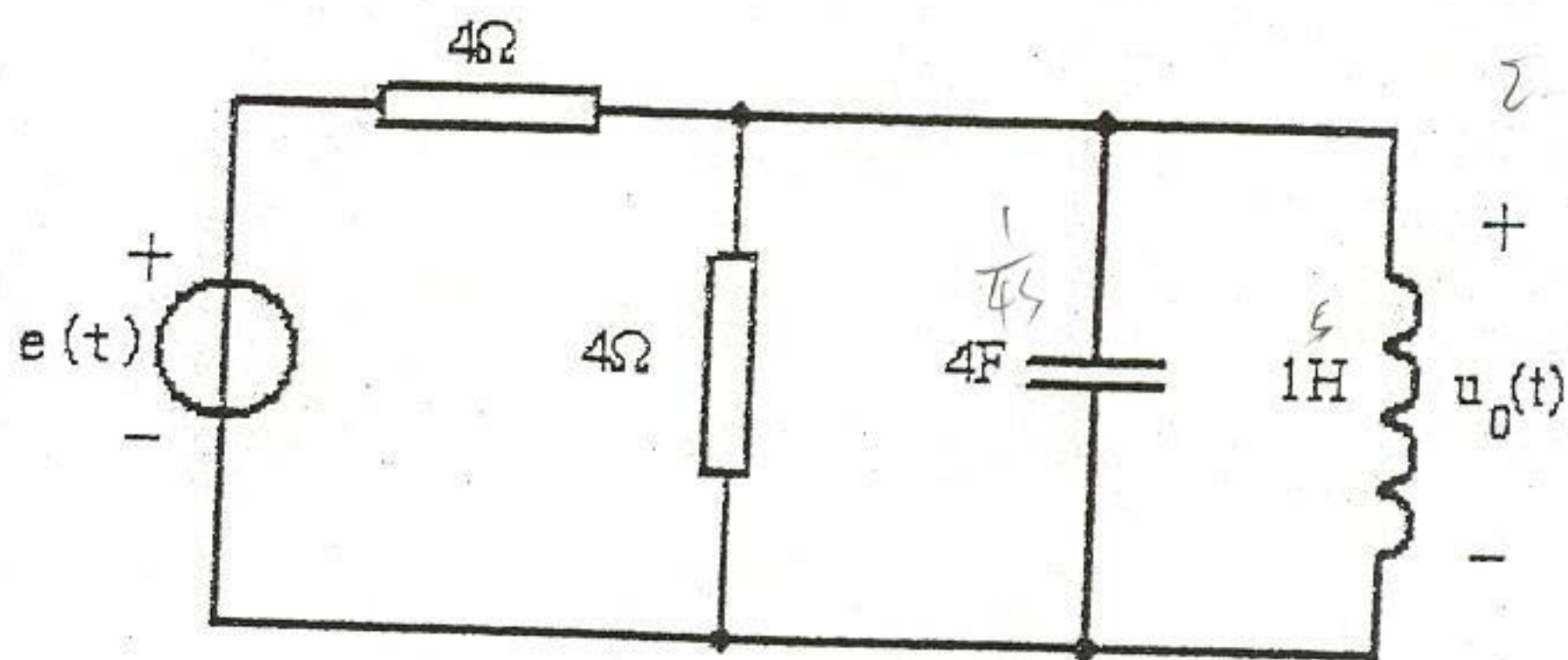


图 7

七、(10分) 已知系统函数为 $H(z) = \frac{z}{z^2 - \frac{3}{4}z + \frac{1}{8}}$, 用并联结构形式实

- 现。要求: 1. 画出信号流图;
2. 写出系统的状态方程。

八、(10分) 已知离散系统的状态方程为

$$\lambda(n+1) = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ \frac{1}{2} & \frac{2}{3} \end{bmatrix} \lambda(n) + \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} x(n)$$

$$y(n) = [3 \quad -2] \lambda(n)$$

要求: 1. 画出系统模拟图;

2. 计算系统函数 $H(z)$ 。

九、(12分) 已知系统的方框图如图8,

要求: 1. 写出差分方程;

2. 计算单位样值响应 $h(n)$;

3. 计算系统的频率响应 $H(e^{j\omega})$;

4. 画出幅度响应 $|H(e^{j\omega})|$ 和相位响应 $\varphi(\omega)$ 。

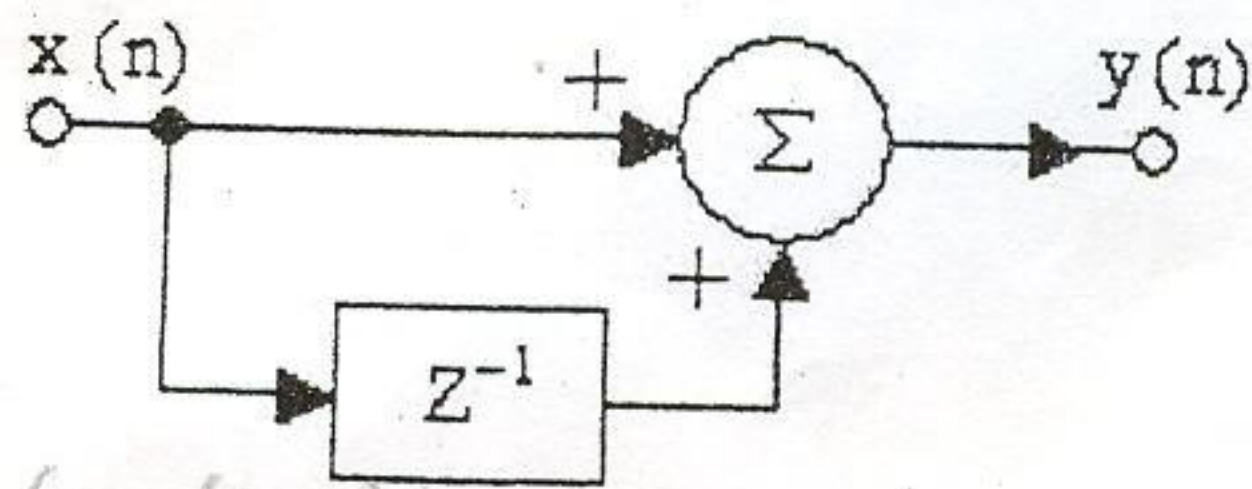
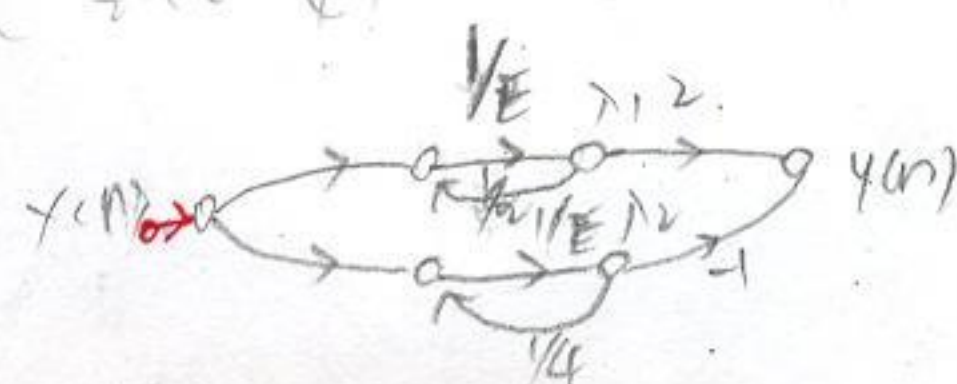


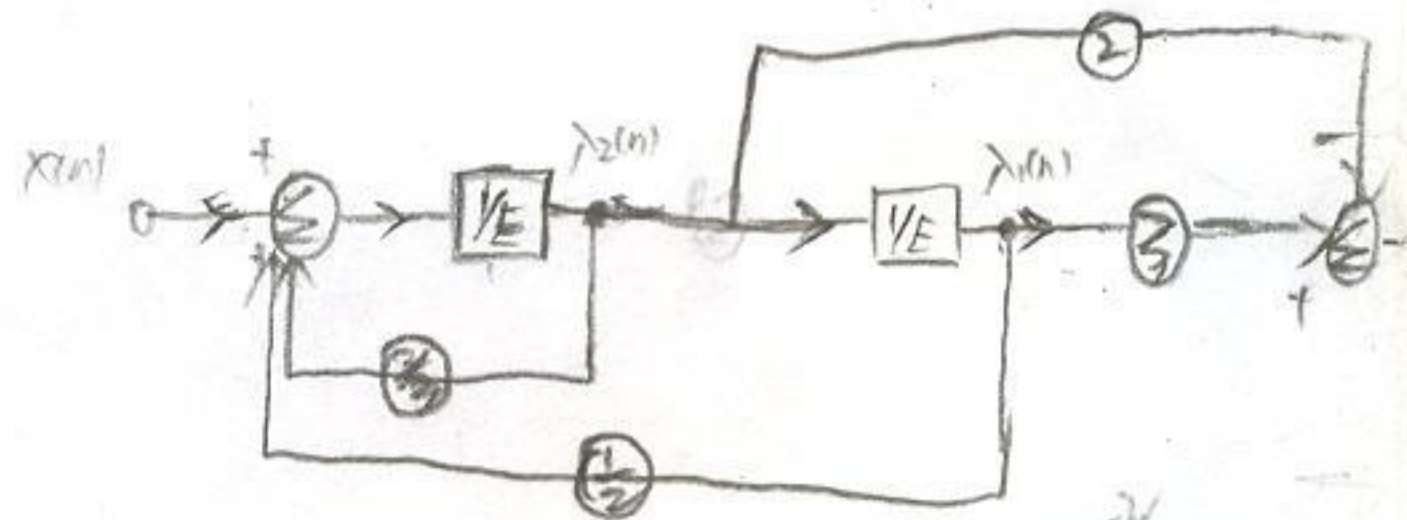
图 8

$$1. \quad H(s) = \frac{U_0(s)}{E(s)} = \frac{1}{4 + \frac{1}{\frac{1}{4s} + \frac{1}{s}}} = \frac{s}{16s^2 + 4s}$$



$$\lambda_1(n+1) = \frac{1}{2} \lambda_1(n) + x(n)$$

$$\lambda_2(n+1) = \frac{1}{4} \lambda_2(n) + x(n)$$



$$y(n+1) = 3\lambda_1(n+1) - 2\lambda_2(n+1)$$

$$= 3(\frac{1}{2}\lambda_1(n) + x(n)) - 2(\frac{1}{4}\lambda_2(n) + x(n))$$

$$y(n+1) = \frac{3}{2}\lambda_1(n) - \frac{1}{2}\lambda_2(n) - x(n)$$

$$H(z) = \frac{-2z^2 + 3z}{1 - \frac{3}{2}z^{-1} - \frac{1}{2}z^{-2}}$$

$$H(e^{j\omega}) = 1 + e^{j\omega} = 1 + \cos\omega + j\sin\omega = 2\cos\frac{\omega}{2} e^{j\frac{\omega}{2}}$$

$$|H(e^{j\omega})| = \sqrt{1 + \cos\omega + \sin^2\omega} = \sqrt{2 + 2\cos\omega} = 2\cos\frac{\omega}{2}$$

$$\varphi(\omega) = \arctan \frac{\sin\omega}{1 + \cos\omega} = \frac{\omega}{2}$$