

# 杭州电子工业学院

2004 年攻读硕士学位研究生入学考试

## 《信号与系统》试题

(试卷共十二大题, 3 页)

一、(12 分) 已知  $f(t)$  的波形如图 1, 要求:

1. 用一个函数公式写出  $f(t)$  的表达式;

2. 画出  $f'(t)$  的波形并写出其表达式;

3. 画出  $f_e(t)$  和  $f_o(t)$  的波形。

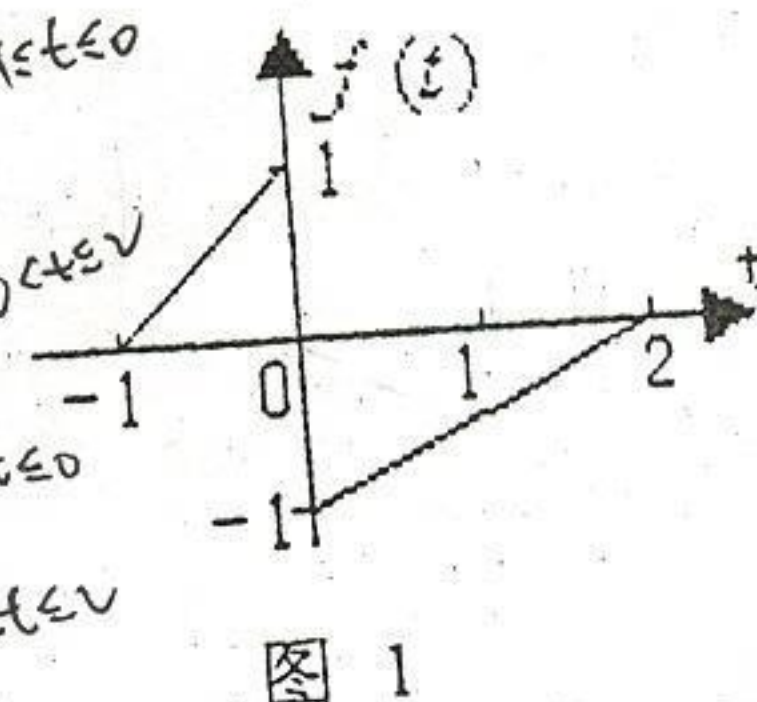


图 1

二、(14 分) 图 2 电路中, 电压源  $u_s(t)$  为输入, 分别列出  $i(t)$  和  $u_c(t)$  的微分方程。

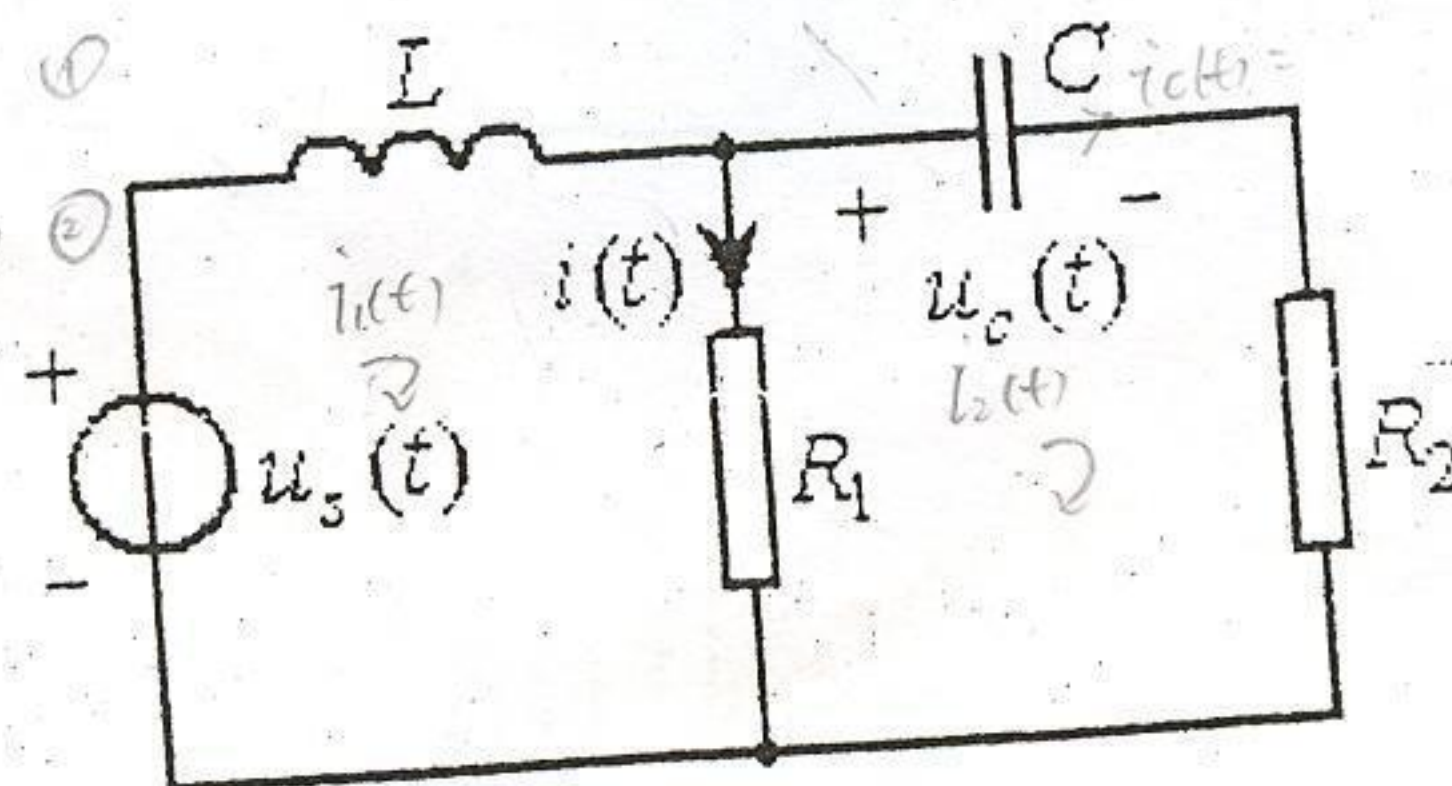


图 2

三、(10 分) 已知  $f_1(t) = e^{-t}[u(t) - u(t-2)]$ ,  $f_2(t) = u(t) - u(t-1)$

用卷积公式  $f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) f_2(t-\tau) d\tau$  计算  $f(t)$ 。

四、(第一小题 6 分, 第二小题 8 分, 共 14 分)

1. 已知  $f(t) = e^{-6t+4} u(3t-2)$ , 计算  $f(t)$  的频谱  $F(\omega)$ :

2. 已知  $f(t)$  的频谱  $F(\omega) = 4\pi\delta(\omega) + \frac{4}{j\omega - 2 - \omega^2}$ , 求  $f(t)$ 。

第 1 页 4

$$F(\omega) = 4\pi\delta(\omega) + \frac{4}{(j\omega+2)(j\omega-1)}$$

$$= 4\pi\delta(\omega) + \frac{\frac{4}{3}}{j\omega+2} + \frac{\frac{4}{3}}{j\omega-1}$$

$$f(t) = \left[ 2 - \frac{2}{3}e^{-2t} + \frac{2}{3}e^{-t} \right] u(t)$$



五、(每小题 6 分,共 12 分)  $1-e^{-3t} \rightarrow \frac{1}{s} - \frac{1}{s+3} = \frac{s+3}{s(s+3)} = \frac{s+3}{s^2+3s}$

1. 已知  $f(t) = \frac{1}{t}(1-e^{-3t})$ , 求  $F(s)$ :  
 $F(s) = \int_0^\infty \frac{1}{t}(1-e^{-3t})e^{-st} dt = \ln \frac{s}{s+3} = \ln \frac{s+3}{s}$

2. 已知  $X(z) = \frac{-3z}{2z^2 - 5z + 2}$  ( $\frac{1}{2} < |z| < 2$ ), 求  $x(n)$ .  $u(-t)$

$= \frac{-3z}{(z-\frac{1}{2})(z-2)} = \frac{\frac{3}{2}}{z-\frac{1}{2}} + \frac{\frac{3}{2}}{z-2}$   $x(n) = \frac{1}{2}(\frac{1}{2})^n u(n) + \frac{3}{2}(2)^n u(n-1)$

六、(14 分) 已知系统方程为  $r''(t) + 4r'(t) + 3r(t) = e'(t) + 3e(t)$

当  $e(t) = e^{-t}u(t)$  时, 解为  $r(t) = (t+2)e^{-t}u(t) + e^{-3t}u(t)$   $H(s) = \frac{s+3}{s^2+4s+3} = \frac{s+3}{(s+3)(s+1)} = \frac{1}{s+1}$

1. 求系统函数  $H(s)$ :  $H(s) = \frac{1}{s+1}$

2. 求零输入相应  $r_{zi}(t)$  和零状态相应  $r_{zs}(t)$ :

3. 求  $r(0_+)$  和  $r'(0_+)$  的值.

七、(每小题 6 分,共 12 分)

1. 证明:  $\frac{d}{dt}[f_1(t) * f_2(t)] = f_2(t) * \frac{df_1(t)}{dt}$ ;  $\frac{d}{dt} \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) f_2(t-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) \frac{df_2(t-\tau)}{dt} d\tau = f_1(t) * \frac{df_2(t)}{dt}$

2. 证明: 一个信号的平均功率等于直流功率与交流功率之和.

八、(12 分) 图 3 电路中

1. 求电压转移函数  $H(s) = \frac{V_2(s)}{V_1(s)}$ :  $H(s) = \frac{sL_2 + R_2}{sL_1 + R_1 + sL_2 + R_2}$

2. 为得到无失真传输,  $R_1, R_2, L_1, L_2$  应满足何关系?

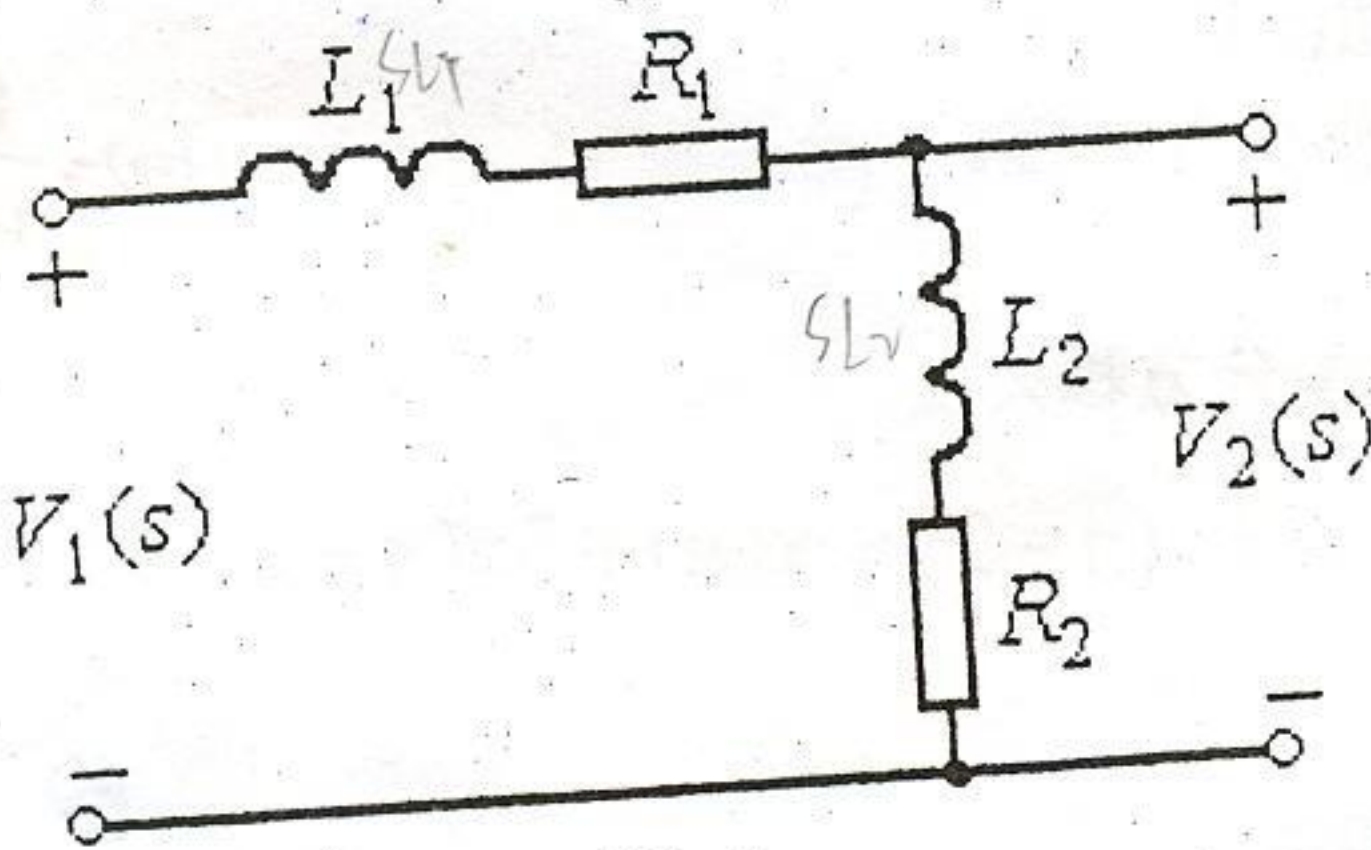


图 3

第 2 页

$H(s) = \frac{sL_2 + R_2}{(L_1 + L_2)s + R_1 + R_2}$   
 $|H(j\omega)| = \frac{\sqrt{(\omega L_2)^2 + R_2^2}}{\sqrt{(\omega(L_1 + L_2))^2 + (R_1 + R_2)^2}} = C$

$|H(j\omega)| = \frac{(\omega L_2)^2 + R_2^2}{(\omega(L_1 + L_2))^2 + (R_1 + R_2)^2} = C^2$   
 $\therefore R_2(L_1 + L_2) = \omega^2 L_1 L_2 + R_1(R_1 + R_2)$   
 $\therefore R_2 L_1 = \omega^2 L_1 L_2 + R_1 R_2$

$R_2 = C(L_1 + L_2)$   
 $R_2 = C(R_1 + R_2)$

$\frac{C^2 + d}{a^2 + b^2} = \frac{(c+jd)(a-jb)}{(a+jb)(a-jb)} = \frac{a^2 - b^2}{a^2 + b^2}$



$$X_1(z) = \frac{z}{z-1}$$

九、(12分) 线性时不变离散系统, 当输入  $x_1(n] = u(n)$  时, 输出为

$$y_1(z) = -\frac{z}{z-1} + \frac{z}{z-1}$$

$y_1(n) = [-\left(\frac{1}{2}\right)^n + 1]u(n)$ ; 当输入  $x_2(n) = 2u(n)$  时, 输出为

$$y_2(z) = \frac{2z}{z-1}$$

$y_2(n) = [-\left(\frac{1}{3}\right)^n + 1]u(n)$ 。求系统的单位样值相应  $h(n)$ 。

$$Y(z) = X(z)H(z) + Y_0(z)$$

$$H(z) \cdot \frac{z}{z-1} + Y_0(z) = -\frac{z}{z-1} + \frac{z}{z-1}$$

$$H(z) \cdot \frac{2z}{z-1} + Y_0(z) = -\frac{z}{z-1} + \frac{z}{z-1}$$

$$H(z) = \frac{-\frac{z}{z-1} + \frac{z}{z-1}}{\frac{2z}{z-1} - \frac{z}{z-1}} = \frac{0}{z-1} = 0$$

$$h(n) = \left[-\frac{2}{9}\left(\frac{1}{3}\right)^n + \frac{1}{6}\right]$$

十、(12分) 已知系统的方框图如图4, 要求:

1. 写出输入-输出方程:  $x(n) + \frac{1}{6}y(n-2) = \frac{1}{6}y(n-1) + y(n)$

2. 计算系统函数  $H(z)$ :  $-\frac{1}{6}y(n-2) + \frac{1}{6}y(n-1) + y(n) = x(n)$

3. 判断系统的稳定性。

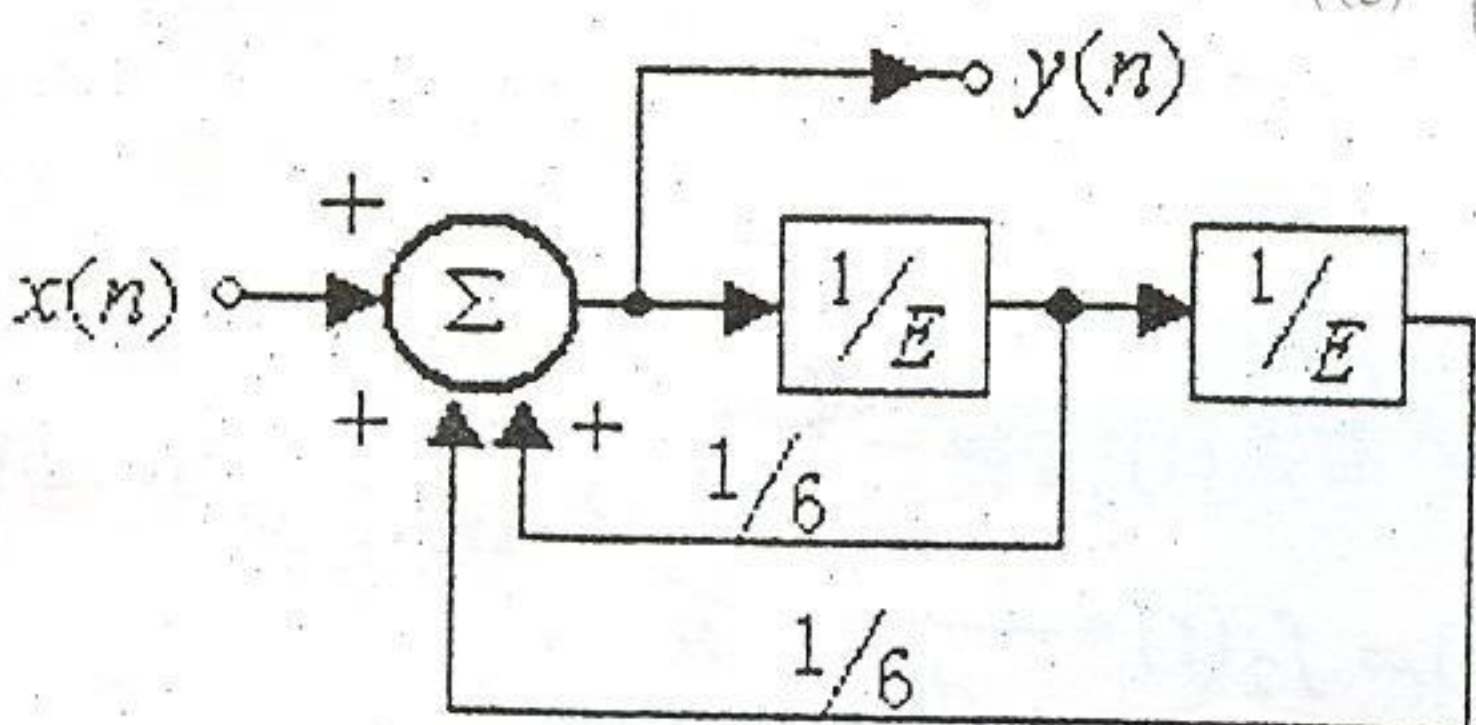


图4

$$Y(z) - \frac{1}{6}z^{-1}Y(z) - \frac{1}{6}z^{-2}Y(z) = X(z)$$

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{z^2}{z^2 - \frac{1}{6}z - \frac{1}{6}}$$

极点  $z_1 = \frac{1}{2}, z_2 = -\frac{1}{3}$  均在单位圆内, 系统稳定。

十一、(13分) 已知系统的状态方程为

$$\dot{\lambda}(t) = \begin{bmatrix} -3 & 1 \\ -2 & 0 \end{bmatrix} \lambda(t) + \begin{bmatrix} 4 \\ 1 \end{bmatrix} e(t)$$

$$r(t) = [1 \ 0] \lambda(t)$$

要求:

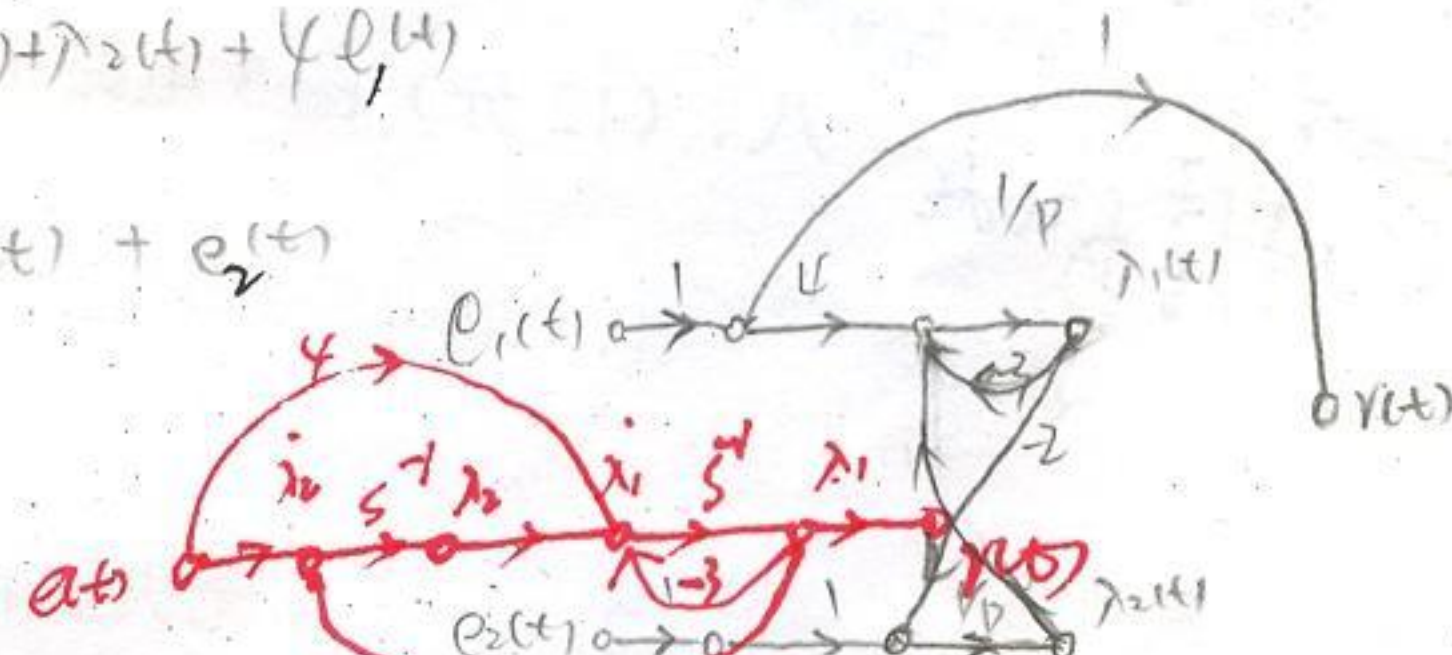
1. 画出信号流图;

2. 写出输入-输出微分方程。

$$\dot{\lambda}_1(t) = -3\lambda_1(t) + \lambda_2(t) + 4e(t)$$

$$\dot{\lambda}_2(t) = -2\lambda_1(t) + e(t)$$

$$r(t) = \lambda_1(t)$$



$$1+s^2 = \frac{4s^2 + s - 2}{1 + 3s^2 + 2s - 2} = \frac{4s^2}{1 + 3s^2 + 2s}$$

$$r''(t) + 2r'(t) + 3r(t) = 4e(t)$$

十二、(13分) 已知系统的差分方程为

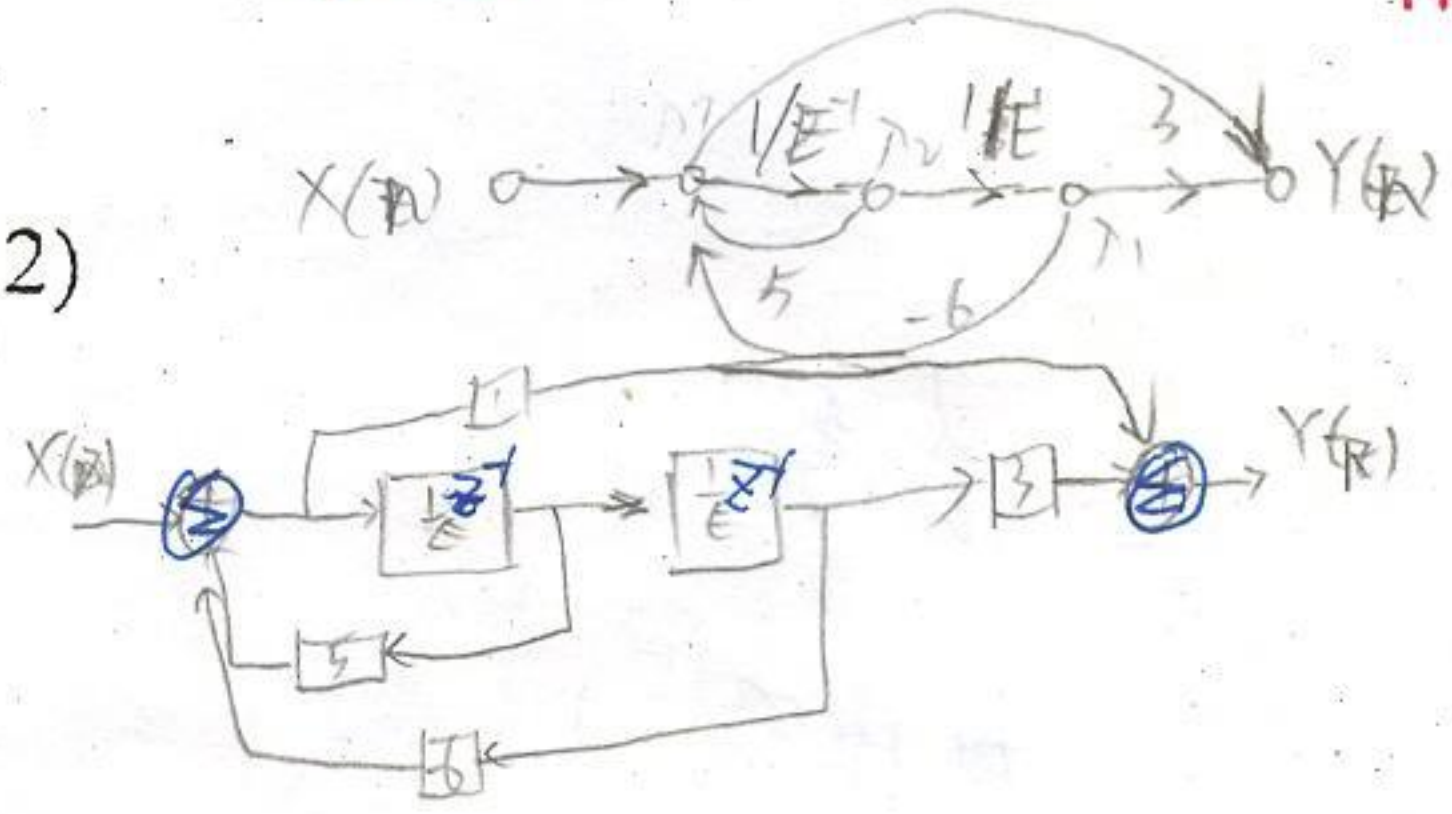
$$y(n) - 5y(n-1) + 6y(n-2) = x(n) + 3x(n-2)$$

要求:

1. 画出模拟图和信号流图;

2. 写出系统的状态方程。

$$H(z) = \frac{1 + 3z^{-2}}{1 - 5z^{-1} + 6z^{-2}}$$



$$\lambda_1(n+1) = \lambda_2(n)$$

$$\lambda_2(n+1) = x(n) + 5\lambda_2(n) + 6\lambda_1(n)$$

$$y(n) = \lambda_1(n) + x(n) - 6\lambda_1(n) + 5\lambda_2(n)$$

$$= -5\lambda_1(n) + 5\lambda_2(n) + x(n)$$