

浙 江 大 学

二〇〇二年攻读硕士学位研究生入学考试试题

考试科目 信号与系统 编号 443

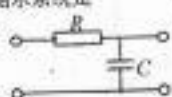
注意:答案必须写在答题纸上,写在试卷或草稿纸上均无效。

一、选择题,四选一(每题1.5分,共15分)

1. 下面表达式中正确的是

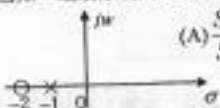
- (A) $\delta(2t) = \delta(t)$ (B) $\delta(2t) = \frac{1}{2}\delta(t)$ (C) $\delta(2t) = 2\delta(t)$ (D) $2\delta(t) = \frac{1}{2}\delta(2t)$

2. 图示系统是



- (A) 低通滤波器 (B) 带通滤波器 (C) 高通滤波器
(D) 带阻滤波器

3. 已知一连续系统的零极点分布如下, $H(\infty) = 1$, 则系统函数 $H(S)$ 为



- (A) $\frac{S+2}{S+1}$ (B) $\frac{S+1}{S+2}$ (C) $(S+1)(S+2)$ (D) $\frac{S-1}{S-2}$

4. $e^{j\omega_0 n}$ 信号的付氏变换为

- (A) $\delta(\omega - \omega_0)$ (B) $\delta(\omega - \omega_0 - 2\pi)$ (C) $\delta(\omega + \omega_0)$ (D) $\sum_{l=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - \omega_0 - 2\pi l)$

5. 离散时间非周期信号的付氏变换是

- (A) 离散的 (B) 连续的 (C) 非周期的 (D) 与连续时间非周期信号的付氏变换相同

6. 某二阶系统的频响为 $\frac{j\omega + 2}{(j\omega)^2 + 3j\omega + 2}$, 则该系统具有以下微分方程形式:

- (A) $y'' + 2y + 3y' = x + 2$ (B) $y'' - 3y' - 2y = x + 2$
(C) $y'' + 3y' + 2y = x + 2x$ (D) $y'' - 3y' + 2y = x + 2$

7. $y[n] = x[n-2] - 2x[n-5]$, 该系统是

- (A) 非稳定系统 (B) 时变系统 (C) 记忆系统 (D) 非因果系统

8. $\cos\omega_0 t u(t)$ 的拉氏变换为

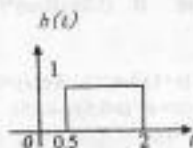
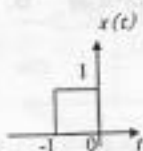
- (A) $\frac{\pi}{2} [\delta(\omega + \omega_0) + \delta(\omega - \omega_0)]$ (B) $\pi [\delta(\omega + \omega_0) + \delta(\omega - \omega_0)]$

- (C) $\frac{\pi}{s^2 + \omega_0^2}$ (D) $\frac{\omega_0}{s^2 + \omega_0^2}$

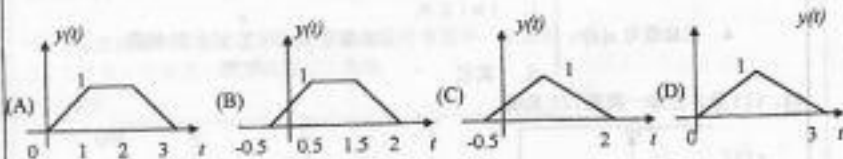
9. $f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - 2n)$ 周期信号的傅氏变换

- (A) $2\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - n\pi)$ (B) $\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - 2n\pi)$ (C) $\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - n\pi)$ (D) $0.5\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - n\pi)$

10.



的波形为



二、多重选择题 (少选或多选均无分, 每题 1.5 分, 共 15 分)

1. 离散时间周期信号的傅立叶变换是 ()
 A. 离散的 B. 连续的 C. 周期性的 D. 非周期性的

2. 信号的傅立叶变换是 ()

- A. $2e^{-j\omega} \text{Sa}(\omega)$ B. $0.5 \text{Sa}(2\omega)$ C. $\text{Sa}(\omega)e^{-j\omega}$ D. $(1 - e^{-j2\omega})/j\omega$

3. 一离散时间系统的单位脉冲响应 $M[n]$ 可用以下方法求得 ()
 A. 直接从差分方程求解 B. 从 $H(z)$ C. 从 $H(s)$ D. 从 $H(e^{j\omega})$

4. $y(t) = x^2(t)$ 系统是 ()
 A. 无记忆的 B. 可逆的 C. 稳定的 D. 线性的

5. $y[n] = (n-1)x[n-1]$ 系统是 ()
 A. 记忆的 B. 非因果的 C. 非稳定的 D. 时不变的

6. $y(t) = x(-t)$ 系统具有 ()
 A. 线性 B. 时不变 C. 非因果 D. 稳定系统

7. 连续时间线性时不变系统的特征函数为 ()
 A. $e^{j\omega t}$ B. $e^{j\omega n}$ C. z^n D. $e^{j\omega}$

8. $u[n]$ 可写成以下表达式 ()

- A. $u[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta[k]$ B. $u[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta[n-k]$ C. $u[n] = \delta[n] + \delta[n+1]$ D. $u[n] = \delta[n] + u[n-1]$

9. $x(t) * f(t)$ 是指下列积分 ()

- A. $\int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) \cdot f(t-\tau) \cdot d\tau$ B. $\int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) \cdot f(\tau-t) \cdot d\tau$ C. $\int_{-\infty}^{\infty} x(t-\tau) \cdot f(\tau) \cdot d\tau$
 D. $\int_{-\infty}^{\infty} x(\tau-t) \cdot f(\tau) \cdot d\tau$

10. $x(t)$ 的傅立叶变换是

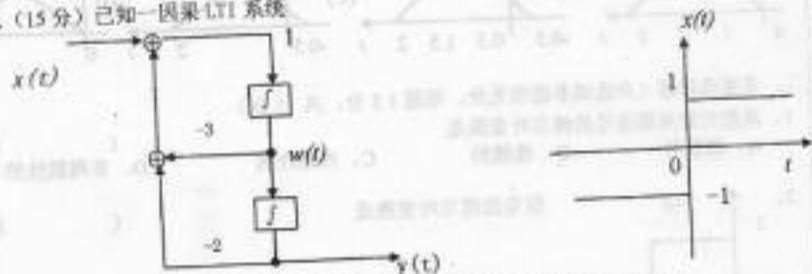
- A. $2\pi X(j\omega)P(j\omega)$ B. $(1/2\pi)X(j\omega)*P(j\omega)$ C. $(1/2\pi)P(j\omega)*X(j\omega)$ D. $2\pi X(j\omega)/P(j\omega)$

三、(20分)

- 求 $1/(s+1)(1-e^{-s})$, $\text{Re}\{s\}>0$ 的反变换
- 求 $X(z)=z^2/(s-0.5)(z-0.25)$, $|z|>0.5$ 的反变换
- $F(j\omega)=4\text{Sa}(\omega)\text{Cos}(2\omega)$, 求 $f(t)$.

4. 已知信号 $x[n]=\begin{cases} 1, & |n| \leq N_1 \\ 0, & \text{其它} \end{cases}$ 求信号 $y[n]=\sum_{k=-\infty}^n x[k]$ 的频谱

四、(15分) 已知一因果 LTI 系统

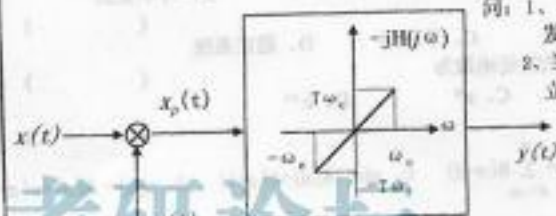


- 求 1. 描述系统的微分方程. 2. 系统函数 $H(\omega)$ 和单位冲激响应 $h(t)$
 3. 当输入如图所示, $t > 0$ 系统输出 $y(t)$ 的零状态响应, 零输入响应.

五、(10分) 某一系统

已知 $x(t) = \sum_{k=0}^M (1/2)^k \text{Cos}(k\omega_c t)$, $p(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT)$, 取样周期为 T .

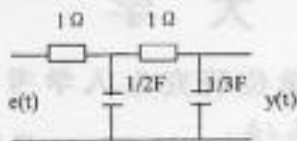
取样角频率 $\omega_s = 2\pi/T$, $\omega_c = \omega_s/2$.



- 问: 1. 当 $T=0.2$ 时, 信号 $x_s(t)$ 不发生混叠, 试确定 M 的最大值.
 2. 当 $T=0.1$ 时, $M=6$, $y(t)$ 的傅立叶级数表示.

六、(10分)

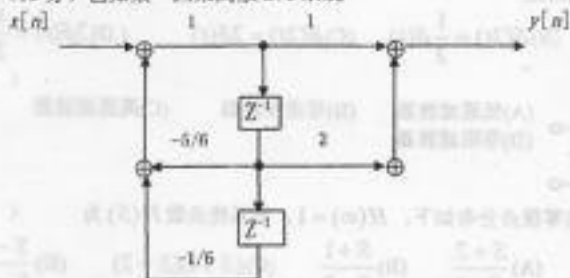
如下所示电路, 已知激励信号 $e(t) = [\sin(2t) - \cos(2t)]u(t)$, 初始时刻, 电容两端的



电压为零。求 (1) 系统函数 $H(s) = Y(s) / E(s)$; (2) 系统完全响应 $y(t)$ 。

*以下为选做题, 考生可在第七题和第八题两考题中, 任选做一题。

七、(15分) 已知某一因果离散 LTI 系统



求 1. 系统函数 $H(z)$ 和频率响应 $H(e^{j\omega})$

2. 当 $y[-1]=1$, $y[-2]=0$, $x[n]=0$ 时, $y[n]$ 的零状态响应、零输入响应

3. $x[n]=u[n]+\cos(n\pi)$ 时, 响应 $y[n]$ 。

八、(15分) 某系统的状态方程和输出方程为,

$$\begin{pmatrix} \frac{dx_1}{dt} \\ \frac{dx_2}{dt} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} [u_2 \quad u_1]$$

$$y(t) = [1 \quad 0] \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

求 (1) 系统的状态转移矩阵 e^{At} 。

(2) 画出系统结构图。

(3) 判断系统是否稳定。

考研论坛

bbs.kaoyan.com