

# 南京航空航天大学

## 2011 年硕士研究生入学考试初试试题 ( A 卷 )

科目代码: 821

科目名称: 信号系统与数字信号处理

满分: 150 分

注意: ①认真阅读答题纸上的注意事项; ②所有答案必须写在答题纸上, 写在本试题纸或草稿纸上均无效; ③本试题纸须随答题纸一起装入试题袋中交回!

### 一、(每空 1 分, 共 30 分) 填空题

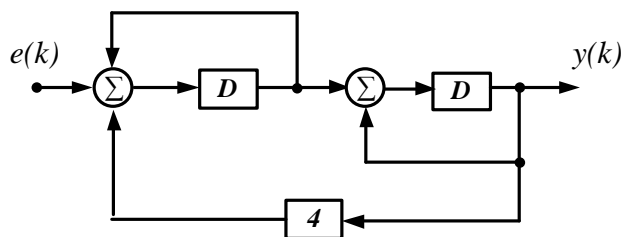
1.  $\delta(t)$  为单位冲激函数,  $\varepsilon(t)$  为单位阶跃函数, 则  $\int_{-\infty}^t f(\tau) \delta\left(\frac{1}{2}\tau - 1\right) d\tau =$  \_\_\_\_\_;  
 $\int_{-\infty}^{\infty} \varepsilon(2t - 4) \varepsilon(6 - 2t) dt =$  \_\_\_\_\_。
2. 已知某连续时间系统的输入输出关系为  $r(t) = |t|e(t) + \frac{de(t)}{dt}$ , 其中  $r(t)$  为系统的响应,  $e(t)$  为系统的激励, 试判断该系统是(线性、非线性) \_\_\_\_\_; (时变、时不变) \_\_\_\_\_; (因果、非因果) \_\_\_\_\_; (稳定、不稳定) \_\_\_\_\_。
3. 已知线性非时变连续时间系统的零输入响应为  $e^{-t} \cos\left(2t + \frac{\pi}{3}\right) \varepsilon(t)$ , 零状态响应为  $(1 + e^{-2t} - e^{-t} \cos 2t + e^{-t} \sin 2t) \varepsilon(t)$ 。则该系统的自然响应为 \_\_\_\_\_; 受迫响应为 \_\_\_\_\_; 瞬态响应为 \_\_\_\_\_; 稳态响应为 \_\_\_\_\_; 系统的自然频率为 \_\_\_\_\_。
4. 信号  $f(t) = Sa^2(\omega_0 t)$  通过一个理想低通滤波器 (其中  $Sa(\bullet)$  为抽样函数,  $\omega_0$  为实常数), 如果信号的幅度不产生失真, 则理想低通滤波器的幅频特性  $|H(j\omega)| =$  \_\_\_\_\_; 如果信号产生一个  $t_0$  的延迟, 则理想低通滤波器的相频特性  $\phi(\omega) =$  \_\_\_\_\_。
5. 设  $r_\varepsilon(k)$  是线性时不变离散时间系统的单位阶跃响应, 如果系统是因果的, 则  $r_\varepsilon(k)$  应满足 \_\_\_\_\_; 如果系统稳定, 则  $r_\varepsilon(k)$  应满足 \_\_\_\_\_; 记  $R_\varepsilon(z) = \mathcal{Z}[r_\varepsilon(k)]$ , 如果系统是因果的, 则  $R_\varepsilon(z)$  的收敛域应满足 \_\_\_\_\_; 设  $H(z)$  是该系统的系统函数, 且已知  $H(1) \neq 0$ , 如果系统因果且稳定, 则  $R_\varepsilon(z)$  的收敛域应满足 \_\_\_\_\_。

6. 已知离散时间因果系统的转移算子为  $H(S) = \frac{S^2}{S^3 - 1.7S^2 + 0.8S - 0.1}$ ，则系统的差分方程为 \_\_\_\_\_；系统函数  $H(z) =$  \_\_\_\_\_；该系统是否稳定 \_\_\_\_\_？
7. 已知序列  $x(n) = R_N(n)$ ，则其  $Z$  变换  $X(z) =$  \_\_\_\_\_；对应的收敛域为 \_\_\_\_\_。
8. 对于序列  $x(n) = \delta(n)$ ，其  $N$  点离散付里叶变换为频域序列  $X(k)$ ，则  $X(k) =$  \_\_\_\_\_；再求频域序列  $X(k)$  的  $N$  点离散付里叶变换  $x_1(n)$ ，则  $x_1(n) =$  \_\_\_\_\_。
9. 如果线性相位  $FIR$  数字滤波器，其单位脉冲响应满足条件  $h(n) = -h(N-1-n)$ ，并且  $N$  为奇数。则当  $n = \frac{N-1}{2}$  时，有  $h(\frac{N-1}{2}) =$  \_\_\_\_\_；对应的系统频率响应  $H(e^{j\omega})$  可以表示为  $H(e^{j\omega}) = H(\omega)e^{j\theta(\omega)}$ ，则  $\theta(\omega) =$  \_\_\_\_\_。
10. 设  $H_a(s)$  为一低通模拟滤波器的单位脉冲响应，令  $H(z) = H_a(s) \Big|_{s=\frac{2(1-z^{-1})}{T(1+z^{-1})}}$ ；则  $H(z)$  是一个 \_\_\_\_\_ 数字滤波器的系统函数；如果令  $H(z) = H_a(s) \Big|_{s=\frac{2(1-z^{-2})}{T(1+z^{-2})}}$ ，则  $H(z)$  是一个 \_\_\_\_\_ 数字滤波器的系统函数。（请在低通，高通，带通，带阻四种滤波器类型中选择填空）。
11. 如果线性时不变离散时间系统输入序列  $x(n)$  是均值为零，方差为  $\sigma_x^2$  的高斯白噪声过程，当它输入到一个单位取样响应为  $h(n)$  的线性时不变离散时间系统时，其输出序列为  $y(n)$ ；则  $E[x(n) \cdot y(n)] =$  \_\_\_\_\_；同时输出序列  $y(n)$  的方差  $\sigma_y^2 =$  \_\_\_\_\_。

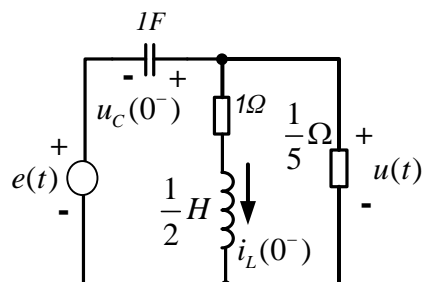
二、(15 分) 某因果线性非移变离散系统结构如图所示，其中  $D$  表示单位延时器，激励信号

$$e(k) = \frac{1}{2} \left( 1 + (-1)^k \right) \varepsilon(k)。$$

1. 画出信号流图；
2. 根据流图求系统函数  $H(z)$  和单位函数响应  $h(k)$ ；
3. 求系统的零状态响应。



三、(20 分) 如图所示电路，电容初始电压为  $u_C(0^-)$ ，电感初始电流为  $i_L(0^-)$ ，激励为  $e(t)$ ，响应为  $u(t)$ 。



1. 求系统函数  $H(s)$  和单位冲激响应  $h(t)$ ;
2. 画出  $S$  域运算等效电路;
3. 求  $u(t)$  的零输入响应;

四、(25 分) 已知周期信号  $f(t) = \sin\left(10t + \frac{\pi}{3}\right) + 2\cos\left(12t + \frac{\pi}{6}\right) + \sin\left(14t + \frac{\pi}{4}\right)$ ，试求：

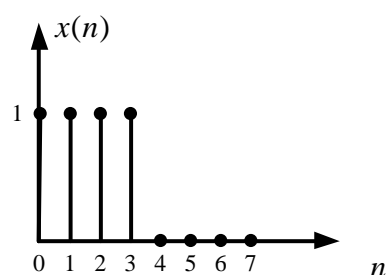
1. 该信号的公共周期  $T$ ，基波频率  $\Omega$ ;
2. 三角傅里叶级数的系数  $a_n$ ， $b_n$ ，以及指数傅里叶级数的系数  $\dot{A}_n$ ;
3. 信号功率  $P$ ;
4. 如果对该信号进行理想取样，求奈奎斯特 (Nyquist) 取样周期  $T_N$ ;
5. 画出该信号的幅度谱和相位谱;
6. 分别画出以  $\frac{\pi}{13}$  和  $\frac{\pi}{15}$  为取样周期对  $f(t)$  进行理想取样后的幅度谱。

五、(20 分) 差分方程  $y(n) + ay(n-1) = x(n) + \frac{1}{a}x(n-1)$  ( $a$  为实数) 表示一线性时不变稳定的因果系统。

1. 求系统函数  $H(z)$ ，指出系统函数  $H(z)$  的极点和零点分布，并指明收敛域;
2. 指出实数  $a$  的取值范围;
3. 求该系统的单位取样响应  $h(n)$ ;
4. 证明该系统为一全通系统，即有  $|H(e^{j\omega})| = \text{常数}$ 。

六、(20 分) 已知序列  $x(n]$  如图所示:

1. 求线性卷积  $f(n) = x(n) * x(n)$  ;
2. 求 8 点园周卷积  $f_1(n) = x(n) \otimes x(n)$  ;
3. 求线性卷积  $f_2(n) = x(n) * x((n+2))R_8(n)$
4. 求 8 点园周卷积  $f_3(n) = x(n) \otimes x((n+2))R_8(n)$  ;
5. 求  $f_1(n)$  的 8 点离散傅立叶变换  $F_1(k) = DFT[f_1(n)]$  。



七、(20 分) 一个连续时间系统被称为积分器, 即系统输出  $y_a(t)$  对输入  $x_a(t)$  的响应为

$$y_a(t) = \int_{-\infty}^t x_a(\tau) d\tau$$

积分器的传输函数为  $H(s) = \frac{1}{s}$  。

1. 用冲激响应不变法设计一个离散时间积分器, 求描述离散时间系统的输入  $x(n)$  与输出  $y(n)$  之间关系的差分方程, 并求该离散时间系统的单位取样响应  $h(n)$  ;
2. 如果采样周期  $T = 1$ , 对于以上离散时间系统, 当输入序列  $x(n) = n^2 u(n)$  时, 求该系统的输出序列  $y(n)$  。