

题号：808

大连海事大学 2009 年硕士研究生招生考试试题

考试科目： 信号与系统

适用专业： 信息与通信工程、海上交通工程

考生须知： 1、所有答案必须写在答题纸上，写在试题纸上无效；

2、考生不得在答题纸上作与答题内容无关的标记，否则试卷作废。

共4页 第1页

一、(共十小题，每小题8分，共80分)

1、已知信号 $x(t) = f(1 - \frac{t}{2})$ 的波形如图1，试作出信号 $f(t)$ 的波形图。

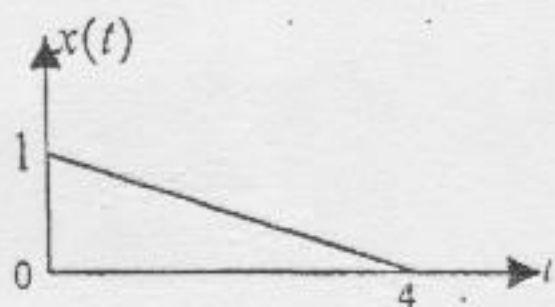


图 1

2、设序列 $x(n) = \cos(\frac{3\pi}{5}n - \frac{\pi}{3})$ 是由连续时间信号 $x(t)$ 以 $T_s = 3$ 秒等间隔抽样得到的，

试：(1) 判断序列是否是周期的？若是，求其周期 $N=?$

(2) 求 $x(t)$ 的周期 $T_0=?$ 给出 $x(t)$ 的函数表达式。

3、设信号 $y(t) = x(t) * h(t)$ ，已知 $x(t) = u(t + 0.5) - u(t - 0.5)$ ， $h(t) = e^{j\Omega_0 t}$ ，

试：(1) 确定一个 Ω_0 值，保证使 $y(0) = 0$ ；

(2) 此值是唯一的吗？若不是，与上值有何关系？

4、已知因果线性时不变离散时间系统方程： $y(n) - \frac{1}{2}y(n-1) = x(n)$ ，

试：(1) 写出单位样值响应 $h(n)$ 的函数式；

(2) 若 $x(n) = \delta(n) - \frac{1}{2}\delta(n-1)$ ，求其零状态响应 $y(n)$ 。

5、已知连续时间信号 $x(t) = \begin{cases} 1-|t| & |t| \leq 1 \\ 0 & \text{other} \end{cases}$, 试: (1) 求其傅里叶变换 $X(j\Omega)$; (2) 若将

其以 $T = 2$ 为周期, 延展为周期信号, 求其级数展开式 $\sum_{k=-\infty}^{\infty} A_k e^{jk\Omega t}$ 的系数 A_k 。

6、设已知信号 $x(t)$ 的傅里叶变换 $X(j\Omega) = \begin{cases} \pi\delta(\Omega) & \Omega = 0 \\ j\frac{1}{|\Omega|} & \Omega \neq 0 \end{cases}$, 试判断并说明 $x(t)$: (1) 是

否是实函数? (2) 是否是偶函数?

7、(1) 求 $x(t) = te^{-\alpha t} \cos(\Omega_0 t)u(t)$ 的拉普拉斯变换 $X(s)$;

(2) 求 $X(s) = \frac{1}{(s^2 + 4)^2}$ 的拉普拉斯反变换 $x(t)$ 。

8、已知线性时不变系统的单位阶跃响应 $g(t) = (1 - e^{-t} - te^{-t})u(t)$, 现测得在 $x(t)$ 作用

下的零状态响应 $y(t) = (2 - 3e^{-t} + e^{-3t})u(t)$, 试求输入 $x(t)$ 的函数式。

9、已知离散时间系统的系统函数 $H(z) = \frac{-3z^{-1}}{2 - 5z^{-1} + 2z^{-2}}$, 当系统是(1) 因果的, (2) 非

因果、不稳定的, (3) 非因果、稳定的; 试分别求满足以上各条件的单位样值响应 $h(n)$ 。

10、已知离散因果稳定的线性时不变系统, 当在输入 $x(n) = \left(\frac{4}{5}\right)^n u(n)$ 作用下的零状态

响应 $y(n) = n\left(\frac{4}{5}\right)^n u(n)$, 试求: (1) 系统的频率响应 $H(e^{j\omega})$, (2) 系统方程。

二、(16分)

有一实值连续时间周期信号 $x(t) = \sum_{k=-3}^3 \dot{A}_k e^{jk\pi t}$, 设已知 $\dot{A}_{-3} = -1 + j$, $\dot{A}_{-2} = 1 + j$,

$\dot{A}_{-1} = j$, $\dot{A}_0 = 2$, 试: (1) 确定信号的周期 T ; (2) 求出其余的 \dot{A}_k ; (3) 将其表示为:

$x(t) = a_0 + \sum_{k=1}^{\infty} [a_k \cos k\Omega_1 t + b_k \sin k\Omega_1 t]$ 的形式, 求出 a_0, a_k, b_k ; (4) 画出信号的单边

振幅频谱图与相位频谱图。

三、(14分)

图2中系统主要由两个时域乘法器和一个加法器构成。已知输入信号 $x(t)$ 的频谱是频域受限的, 即当 $|\Omega| > \Omega_m$, $X(j\Omega) = 0$, 设其频谱图如图2中所示, $\Omega_0 \gg \Omega_m$;

$H(j\Omega) = j \operatorname{sgn}(\Omega)$ 。试: (1) 画出两乘法器输出端的频谱图; (2) 画出输出 $y(t)$ 频谱图,

并写出用 $X(j\Omega)$ 表示 $Y(j\Omega)$ 的表达式。

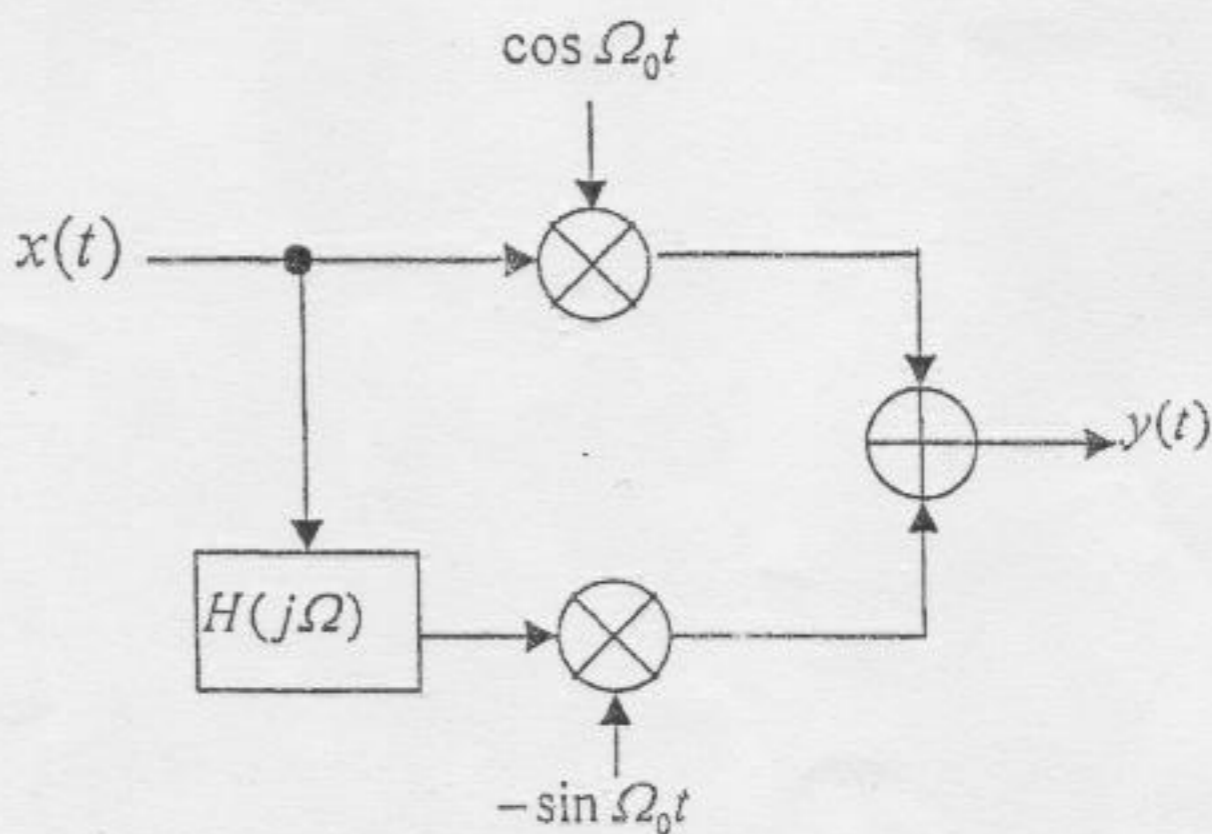
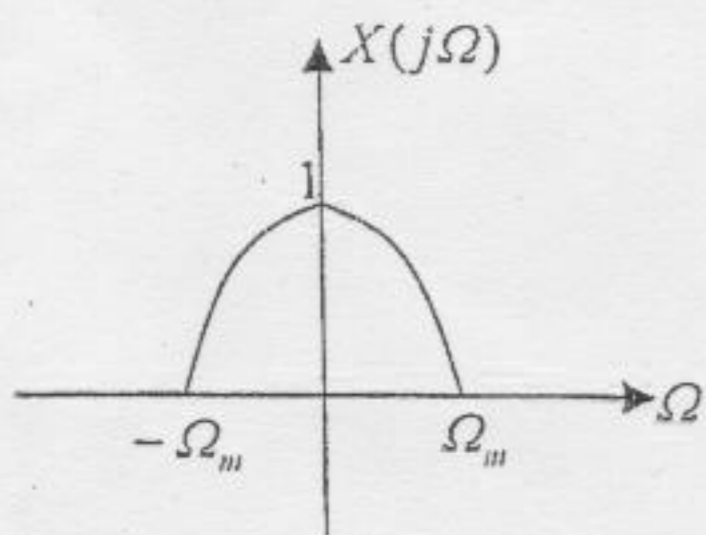


图2

四、(15分)

连续时间系统的模拟框图如图3所示, 已知当输入单位阶跃信号时, 系统的全响应:

$y(t) = (1 - 4e^{-2t} + 6e^{-3t})u(t)$, 试求: (1) 数乘器中的常数: a, b, c ; (2) 系统的单位

阶跃响应 $g(t)$; (3) 系统的零输入响应 $y_{zi}(t)$ 。

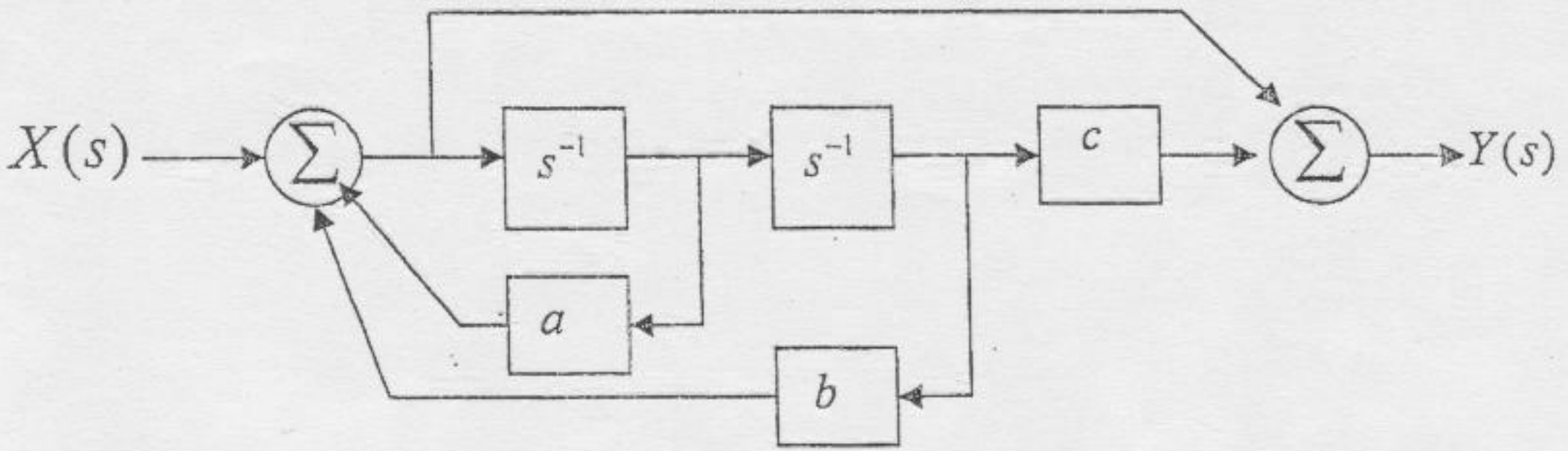


图 3

五、(15 分)

离散因果线性时不变系统的信号流图如图 4, 试: (1) 求出系统函数 $H(z)$; (2) k 为何

值时, 系统是稳定的? 画出零极点图, 指出收敛域; (3) 若 $k=1$ 和 $x(n) = \left(\frac{2}{3}\right)^n u(n)$, 求 $y(n)$ 。

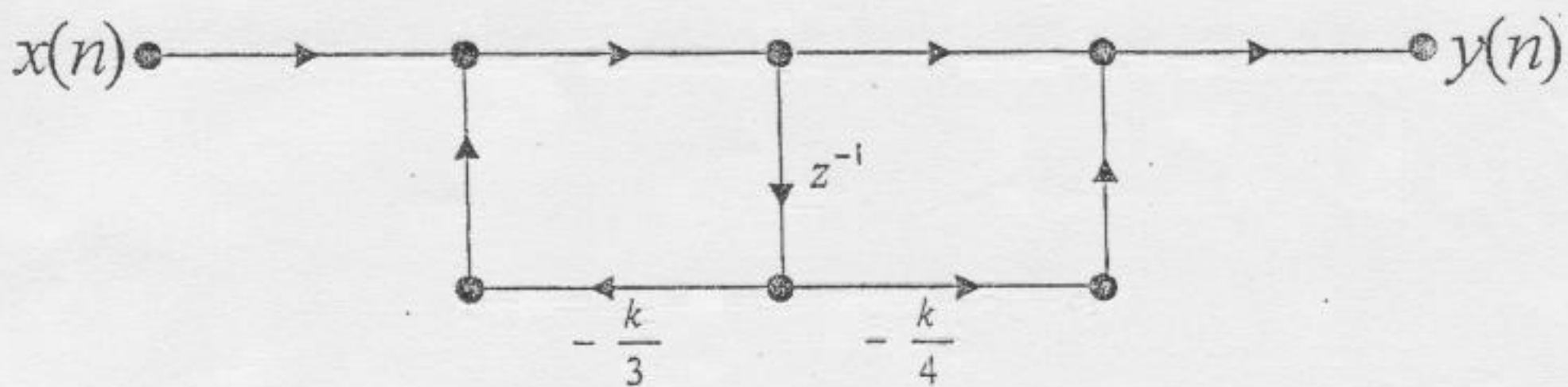


图 4

六、(10 分)

已知电路如图 5 所示, 其中: $L = 1H$, $R = \frac{2}{3}\Omega$, $C = \frac{1}{2}F$; 试: (1) 列出电路的状态方程; (2) 求出对应的状态转移矩阵。

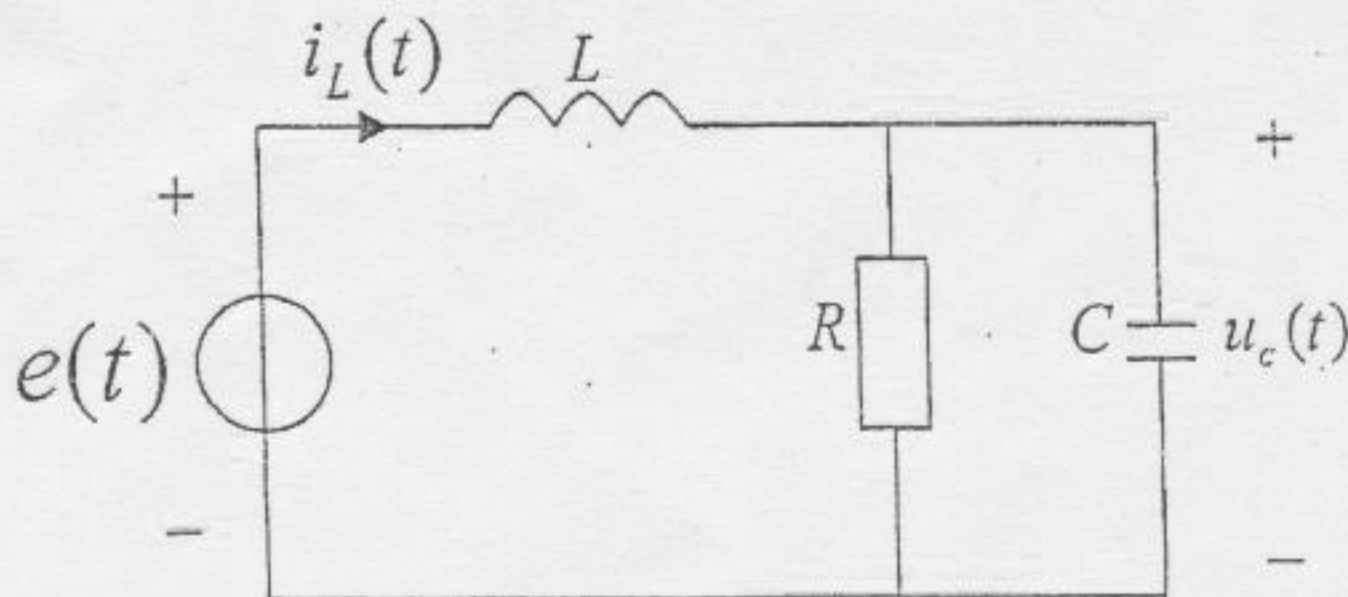


图 5