

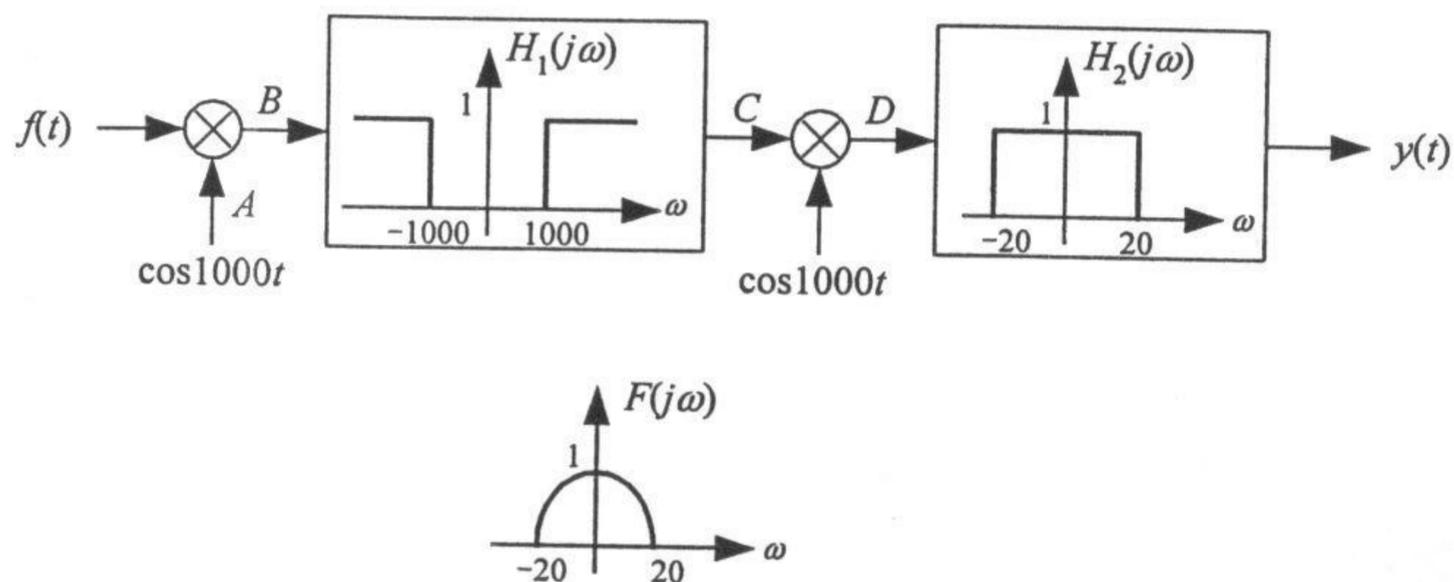
## 北方交通大学 2003 年硕士研究生入学考试试卷

考试科目: 438 信号与系统

共4页 第4页

注意事项: 答案一律写在答题纸上, 写在试卷上的不予装订和评分。

3. (20 分) 在下图所示系统中, 已知输入信号  $f(t)$  的频谱  $F(j\omega)$ , 试画出系统中 A、B、C、D 各点及输出  $y(t)$  的频谱图, 并求出  $y(t)$  与  $f(t)$  的关系。



注意事项: 答案一律写在答题纸上, 写在试卷上的不予装订和评分。

注:  $u(t)$  单位阶跃信号,  $u[k]$  为单位阶跃序列

一、判断题(10分,每小题2分):

1. 离散信号经过单位延迟器后, 其幅度频谱也相应延迟。( )
2. 用有限项傅里叶级数表示周期信号, 吉伯斯现象是不可避免的。( )
3. 理想模拟低通滤波器为非因果物理上不可实现的系统( )
4. LTI 离散系统稳定的充要条件是  $H(z)$  的全部极点在单位圆内。( )
5. 对连续周期信号取样所得离散时间序列也是周期信号。( )

二、填空(30分,每小题3分):

1)  $\int_3^1 e^{-2t} \delta(t-2) dt =$  \_\_\_\_\_。

2) 若离散时间系统的单位脉冲响应  $h[k] = u[k] - u[k-4]$ , 则系统在  $f[k] = \{1, 2, 3\}^{k=1}$  激励下的零状态响应为\_\_\_\_\_。

3) 抽取器的输入输出关系为  $y[k] = f[2k]$ , 试判断该系统特性(线性、时不变)\_\_\_\_\_。

4) 若  $f(t) = \cos t \cdot [u(t+\pi) - u(t-\pi)]$ , 则其微分  $f'(t) =$ \_\_\_\_\_。

5) 连续信号  $f(t) = \frac{\sin 4t}{t}$  的频谱  $F(j\omega) =$ \_\_\_\_\_。

6)  $f(t) = [u(t+1) - u(t-1)] \cdot \cos(100t)$  的频谱  $F(j\omega) =$ \_\_\_\_\_。

7) 已知一离散时间 LTI 系统的单位阶跃响应  $g[k] = (\frac{1}{2})^k u[k]$ , 计算该系统单位脉冲响应  $h[k] =$ \_\_\_\_\_。

8) 若  $f(t) = 2 + 4 \cos(10t) + 3 \cos(20t)$ ,  $(-\infty < t < \infty)$  ( $\omega_0 = 10$  为基频), 则  $f(t)$  的平均功率  $P =$ \_\_\_\_\_。

9) 若  $f(t)$  最高角频率为  $\omega_m$ , 则对  $y(t) = f(\frac{t}{4}) \cdot f(\frac{t}{2})$  取样, 其频谱不混叠的最大间隔是\_\_\_\_\_。

## 北方交通大学 2003 年硕士研究生入学考试试卷

考试科目: 438 信号与系统

共4页 第2页

注意事项: 答案一律写在答题纸上, 写在试卷上的不予装订和评分。

10) 若离散系统的单位脉冲响应  $h[k] = [(-1)^{k-1} + (-0.5)^{k-1}]u[k]$ , 则描述该系统的差分方程为\_\_\_\_\_。

## 三、简单计算题 (50 分)

1. (6 分) 已知某连续时间系统的单位冲激响应  $h(t)$  与激励信号  $f(t)$  的波形如图 1 所示, 试由时域求解该系统的零状态响应  $y(t)$ , 画出  $y(t)$  的波形。

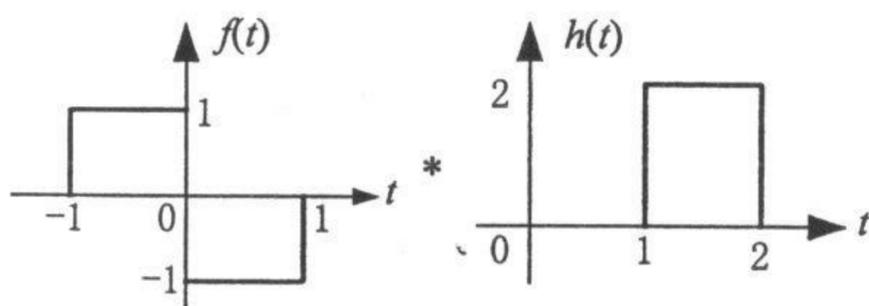


图 1

2. (6 分) 若  $f(t)$  的波形如图 2 所示, 试画出  $f(-0.5t-1)$  的波形。

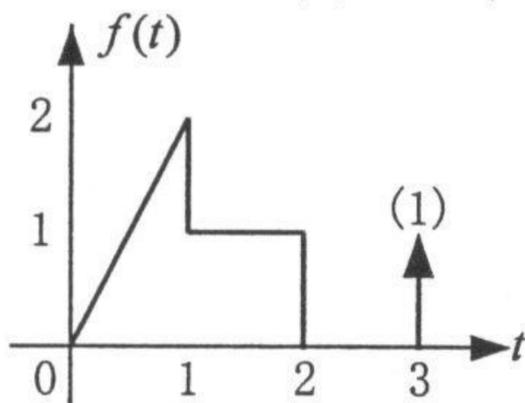


图 2

3. (8 分) 已知信号  $f(t)$  的频谱如图 3 所示, 求该信号的时域表示式。

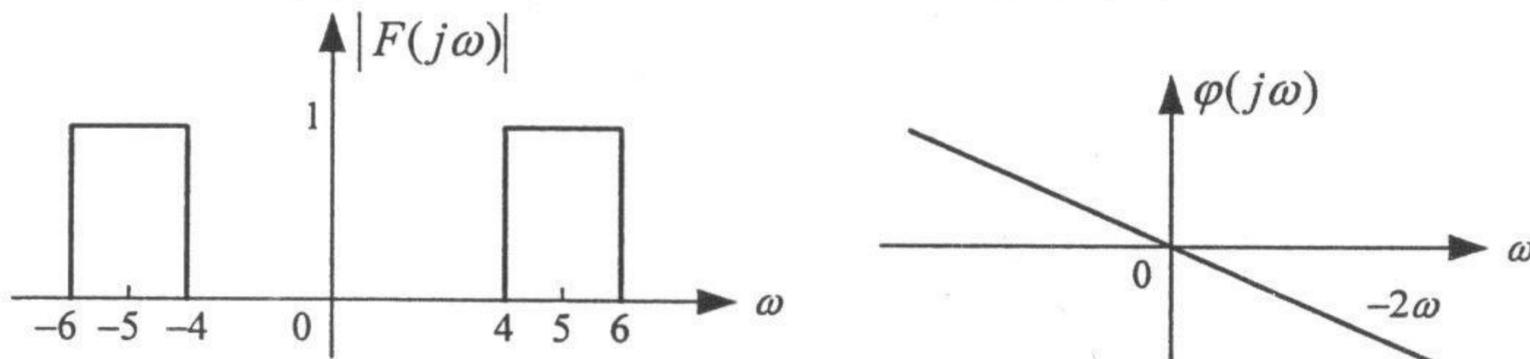


图 3

注意事项: 答案一律写在答题纸上, 写在试卷上的不予装订和评分。

4. (6 分) 已知一连续时间系统的频响特性如图 4 所示, 输入信号  $f(t) = 5 + 3\cos 2t + \cos 4t$ ,  $(-\infty < t < \infty)$ , 试求该系统的稳态响应  $y(t)$ 。

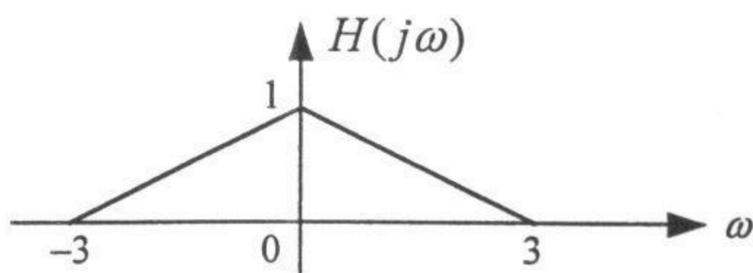


图 4

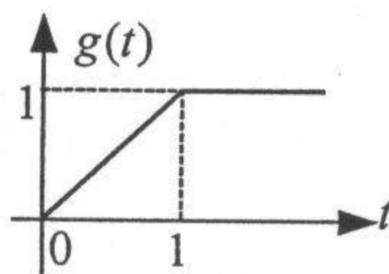


图 5

5. (6 分) 已知信号  $f(t) = u(t) - u(t-1)$  通过一 LTI 系统的零状态响应为  $y(t) = \delta(t+1) + \delta(t-1)$ , 试求图 5 所示信号  $g(t)$  通过该系统的响应  $y_g(t)$  并画出其波形。
6. (6 分) 已知系统  $y'(t) + 2y(t) = f(t)$  的完全响应为  $y(t) = (2e^{-t} + 3e^{-2t})u(t)$ , 求系统的零输入响应和零状态响应。
7. (6 分) 已知  $N=5$  点滑动平均系统的输入输出关系为  $y[k] = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} f[k-n]$ , 求系统的单位脉冲响应, 并判断系统是否因果、稳定。
8. (6 分) 已知连续时间系统的系统函数  $H(s) = \frac{s^2 + 1}{s^3 + 2s^2 + 3s + 1}$ , 写出其状态方程和输出方程。

### 三、综合计算题 (60 分)

1. (20 分) 描述一线性时不变连续时间系统的微分方程为:

$$y''(t) + 5y'(t) + 6y(t) = 2f'(t) + f(t)$$

已知  $f(t) = e^{-t}u(t)$ ,  $y(0^-) = 1$ ,  $y'(0^-) = 1$ , 由 S 域求解:

- (1) 零输入响应  $y_x(t)$ , 零状态响应  $y_f(t)$ , 完全响应  $y(t)$ 。
- (2) 系统函数  $H(s)$ , 单位冲激响应  $h(t)$ , 并判断系统是否稳定。
- (3) 画出系统的直接型模拟框图。

2. (20 分) 描述一线性时不变离散时间系统的差分方程为:

$$6y[k] - 5y[k-1] + y[k-2] = f[k] \quad k \geq 0$$

已知  $f[k] = u[k]$ ,  $y[-1] = -2$ ,  $y[-2] = 3$ , 由 Z 域求解:

- (1) 零输入响应  $y_x[k]$ , 零状态响应  $y_f[k]$ , 完全响应  $y[k]$ 。
- (2) 系统函数  $H(z)$ , 单位冲激响应  $h[k]$ 。
- (3) 若  $f[k] = 2u[k-1]$ , 重求 (1)、(2)。