

考试科目: 电力拖动自动控制系统(复试科目)

适用专业: 电力电子与电力传动

一、复习要求:

要求考生熟悉控制对象的基本特征,掌握直流和交流调速系统的基本原理,掌握反馈控制的基本规律,掌握调速系统的分析及设计方法,熟悉控制系统的实现方法。

二、主要复习内容:

1. 闭环控制的直流调速系统

直流调速系统用的可控直流电源及其特殊问题,反馈控制闭环调速系统的稳态和动态的分析与设计,无静差调速系统和积分、比例积分控制规律。

重点:直流调速系统的基本工作原理,反馈控制的特点,调速系统的性能指标,积分、比例和比例积分控制规律。

2. 转速、电流双闭环控制的直流调速系统

转速、电流双闭环调速系统及其静态特性和动态性能,转速、电流双闭环调速系统的设计 方法,弱磁控制的直流调速系统。

重点:转速、电流环的控制作用,双闭环调速系统的静、动态性能,转速、电流调节器的设计,调节器结构与参数对系统性能的影响,频率特性的方法分析和设计系统。

3. 直流调速系统的数字控制

微型计算机数字控制的主要特点,微机数字控制双闭环直流调速系统的硬件和软件,数字测速和数字 PI 调节器。

重点: 微型计算机数字控制的主要特点, 数字测速的基本方法, 数字 PI 调节器。

4. 可逆调速系统

可逆调速系统, 环流产生的原因及抑制的方法。

重点: 可逆调速系统的结构, 制动与反向的过程。

5. 交流调速的基本类型和交流变压调速系统

交流调速的基本类型,变压调速系统的开环机械特性。

重点:交流调速的基本方法,转差功率的流向,变压调速的机械特性。

6. 异步电动机变压变频调速系统

变频调速的控制方式及稳态机械特性,转速开环、恒压频比控制的变频调速系统,转速闭环、转差频率控制的变频调速系统,异步电动机的多变量数学模型和坐标变换,矢量控制系统和直接转矩系统。

重点:变频调速的工作原理及机械特性,恒压频比控制变频调速系统的结构及其实现,转差频率控制变频调速系统的特点及其系统结构。熟悉异步电动机的多变量数学模型的基本性质,坐标变换的作用及约束条件,转子磁场定向的作用,矢量控制变频调速系统的基本原理和系统结构,直接转矩系统的基本原理和系统结构。

7. 异步电动机双馈调速系统

双馈调速原理、基本类型和性能。

重点: 双馈调速系统的能量流向。

8. 同步电动机的变频调速系统

同步电动机的变频调速的特点及基本类型。

重点: 同步电动机变频调速的基本原理。

三、参考书目:

- 1.《运动控制系统》(第1版)阮毅 清华大学出版社 2006年
- 2. 《电力拖动自动控制系统一运动控制系统》(第4版)阮毅 陈伯时 机械工业出版社 2009 年