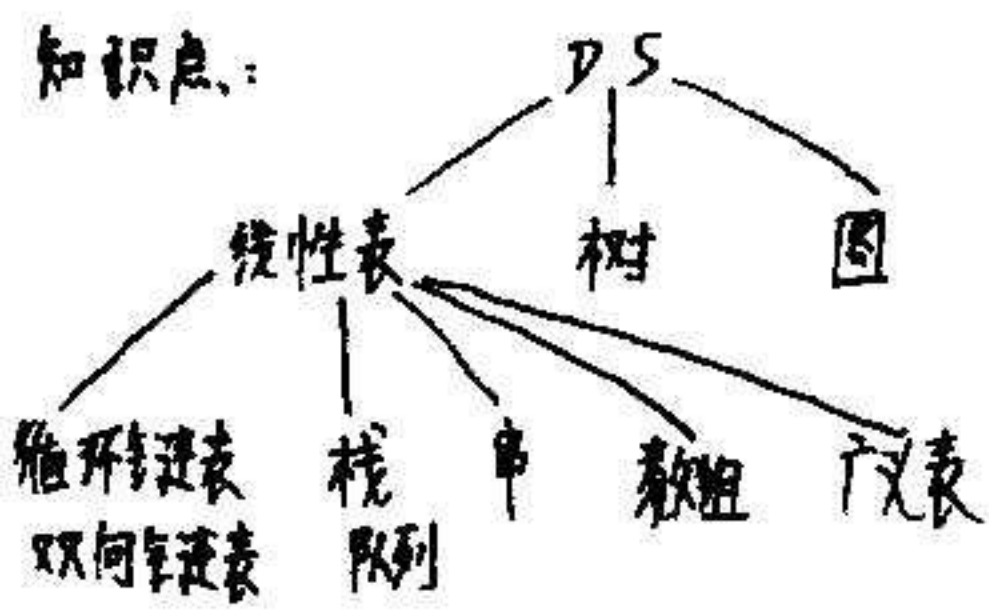


1—12章 不考 4. 8. 12章 * 不考

一. 线性表
二. 树
三. 综合应用

知识点:



查找

排序 { 内
外

三种数据结构, 两种运算.

51. 算法分析

一. <<DS>> 研究的主要内容:

- ① 研究数据的逻辑及物理结构.
- ② 规定一组相适应的运算;
- ③ 设计相应的算法.
- ④ 分析算法的效率.

二. 算法的概念及特性.

P12

完成特定功能的有限指令集

算法与程序的区别:

1. 描述方式上, { 计算机语言描述, 机器上可执行.
[描述方式多种多样: 流程图, 自然语言等
2. 有穷性上, { 程序可以无穷.
[算法具有有穷性.

三. 时间复杂度.

$O(f(n))$: { n : 算法的计算量.
 $f(n)$: $n \uparrow$, 执行时间的增长率.
 $O(f(n))$: $n \uparrow$, 执行时间的上界.

$O(n^2)$

1. 中序线索 BT 寻找后继及遍历算法

找 p 的后继: $p \uparrow \text{rtag} = \begin{cases} 1 & \text{后继就是 } p \uparrow \text{rchild} \\ 0 & \text{从右孩子开始, 沿左链域前进, 直到某结点 } s, \\ & \text{该结点无左孩子, (即 } s \uparrow \text{ltag} = 1 \text{), } s \text{ 就是 } p \text{ 的后继.} \end{cases}$

FUNC innext(p, thrt): thrtlinkp ; {中序线索 BT 寻找后继算法}

$s := p \uparrow \text{rchild};$

IF $p \uparrow \text{rtag} = 0$

THEN WHILE $s \uparrow \text{ltag} = 0$ DO

$s := s \uparrow \text{lchild};$

RETURN (s)

ENDF;

不能选: 右子树中最左下的结点.
如图 p 的后继是 s 而非 s' !

PROC thrt_inorder($t: \text{thrtlinkp}$); {中序线索 BT 遍历算法}

IF $t \uparrow \text{lchild} \neq t$ {= 树为空时 $t \uparrow \text{lchild} = t$ }

THEN [$p := t;$

WHILE $p \uparrow \text{lchild} \neq t$ DO

$p := p \uparrow \text{lchild};$

{定位到第一个结点}

WHILE $p \neq t$ DO

[visit($p \uparrow \text{data}$);

$p := \text{innext}(p, t)$

]

]

ENDP;

2. 后序线索 BT 寻找后继及遍历算法

找 p 的后继:

- 若 p 为根, 则无后继
- 若 p 是双亲的右孩子, 或是双亲唯一的左孩子, 则后继为双亲
- 若 p 是双亲的左孩子且右兄弟存在, 则后继是双亲右子树上按后序遍历的第一个结点.

FUNC postnext(p, thrt): thrtlinktp; { 中序线索 BT 寻找后继算法 }

S := PARENT(thrt, p);

IF S = NIL THEN RETURN (S);

IF p = S.rchild OR S.rtag = 1 表示 S 无右孩子
THEN RETURN (S);

★ WHILE S.rtag = 0 DO

S := S.rchild; { 从 p 的右兄弟开始, 沿左链域前进, 直到某结点 S, 例如 A 结点 }
WHILE S.ltag = 0 DO S := S.lchild;

while S.lchild <> p
do S := S.lchild

RETURN (S)

ENDF;

PROC thrt_postorder(t: thrtlinktp); { 中序线索 BT 遍历算法 }

IF t.lchild ≠ t { = 叉树为空时, t.lchild = t }

THEN [p := t; search := true;

WHILE search DO

仔细体会寻找
第一个结点的
方法!

(结合右上图)

[WHILE p.ltag = 0 DO p := p.lchild;

IF p.rtag = 0 THEN p := p.rchild ELSE search := false;]

WHILE p ≠ t DO

[visit(p.data);

p := postnext(p, t)

]

]

ENDP;

3. 先序线索 BT 寻找后继及遍历算法

找 p 的后继:

{ 若 p.ltag = 0, 则后继为 p.lchild

{ 否则, 后继为 p.rchild

到 B 结点后, 只是跳出了内层 while
循环, 并未跳出外层 while 循环,
直到 A 结点才跳出



FUNC pre-next(p, thrt: thrtlinktp): thrtlinktp;
IF p.ltag = 0 THEN RETURN (p.lchild);
ELSE RETURN (p.rchild);
ENDF;

PROC thrt_preorder(thrt: thrtlinktp);

p := thrt.lchild;

WHILE p <> thrt DO

[visit(p.data);

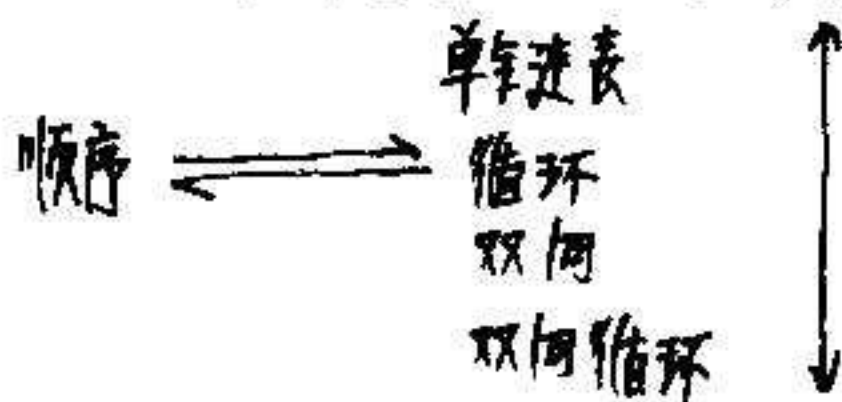
p := pre-next(p, thrt);

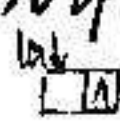
]

ENDP;

§8. 存储结构转换

一. 线性表顺序存储与链式存储结构的转换

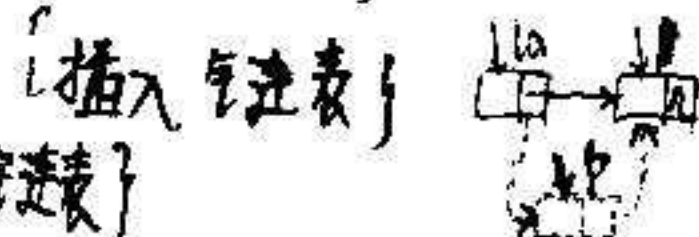
1. 顺序 \rightarrow 单链表

PROC SglistToLinklist (V: sglisttp; la: linklisttp;
new(la); la↑.next := NIL; {产生空表} 

FOR i := V.Last DOWNTO 1 DO {循环控制} 使插入方便
[new(p); p↑.data := V[i]; {装填数据}

p↑.next := la↑.next;

la↑.next := p] {从表尾到表头建立单链表}



在表头插入!

ENDP;

2. 顺序 \rightarrow 循环链表

将上述算法中 la↑.next := NIL 修改为 la↑.next := la 即可

3. 顺序 \rightarrow 双向链表

修改上述算法的初始化和插入部分.

la↑.next := NIL 修改为 la↑.next := la↑.prior := NIL

插入部分 p↑.next := la↑.next

la↑.next := p

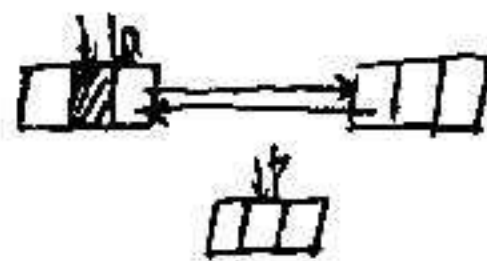
IF la↑.next ≠ NIL
修改为 THEN [la↑.next↑.prior := p;]

p↑.next := la↑.next;

la↑.next := p;

p↑.prior := la;

仔细体会!



4. 顺序 \rightarrow 双向循环链表

将上述算法中 $la \uparrow.next := la \uparrow.prior := NIL$

修改为 $la \uparrow.next := la \uparrow.prior := la$ 即可

5. 单链表 \rightarrow 顺序

PROC LinkListToSqList (V: sqListtp; la = LinkListtp);

p := la \uparrow .next; i := 1; V.last = 0; { 设置移动指针, 为数组下标 }

WHILE p \neq NIL DO

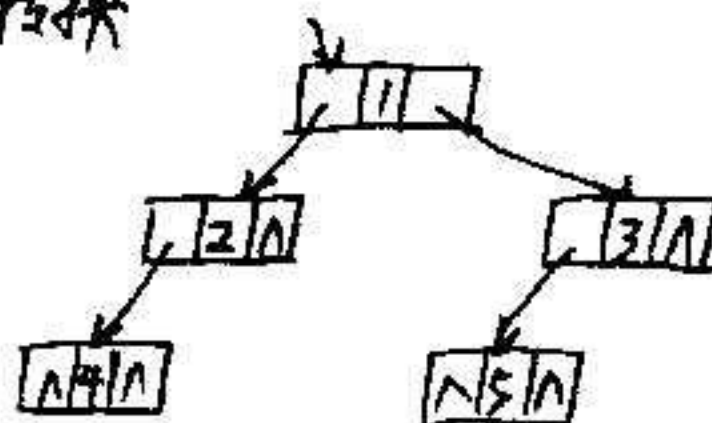
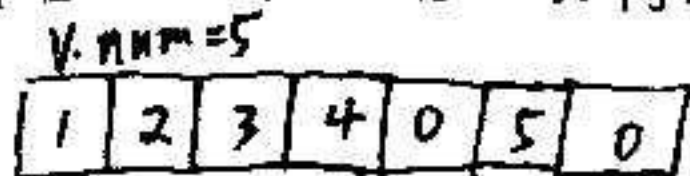
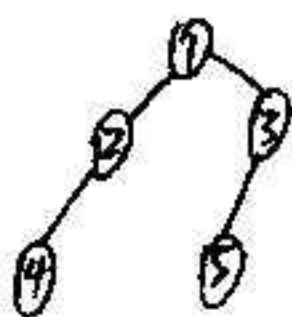
[V[i] := p \uparrow .data; i := i + 1;

V.last := V.last + 1;

p := p \uparrow .next

ENDP;

二. 二叉树顺序存储与链表存储结构的转换

1. 顺序 \rightarrow 链表 二叉树的用法!

PROC SqBTToBTree (V: sqListtp; bt = btreept);

bt := NIL; i := 1;

IF V.num > 0 THEN

[new(bt); bt \uparrow .lchild := bt \uparrow .rchild := NIL;

bt \uparrow .data := V[i]; INQUEUE(R);

ENQUEUE(R, bt); j := 1; { j 为已形成结点数 }

WHILE NOT EMPTY(R) DO

[p := DLQUEUE(R); i := i + 1;

IF j < V.num AND V[i] \neq 0 THEN

```

[ new(i); j := j + 1; p↑.lchild := i;
  q↑.data := v[i];
  q↑.lchild := q↑.rchild := NIL;
  ENQUEUE(Q, q)

```

```

];

```

```

i := i + 1;

```

```

IF j < v.num AND v[i] ≠ 0 THEN

```

```

[ ... 处理左孩子 ]

```

```

]

```

```

]

```

```

ENDP;

```

2. 链表 → 顺序

```

PROC Bitre To SBT (v: slistref; bt: bitref);
  v.num := 0;

```

```

IF bt ≠ NIL THEN

```

```

[ i := 1; INIQUEUE(Q1); INIQUEUE(Q2);

```

```

  ENQUEUE(Q1, bt); ENQUEUE(Q2, 1);

```

```

  WHILE NOT EMPTY(Q1) DO

```

```

    [ p := DEQUEUE(Q1); j := DEQUEUE(Q2);

```

```

      FOR k := i TO j-1 DO v[k] := 0;

```

```

      v[j] := p.data;

```

```

      v.num := v.num + 1;

```

```

      i := j + 1;

```

```

      IF p.lchild ≠ NIL THEN

```

```

        [ ENQUEUE(Q1, p.lchild);

```

```

          ENQUEUE(Q2, 2*j)

```

```

        ]

```



```

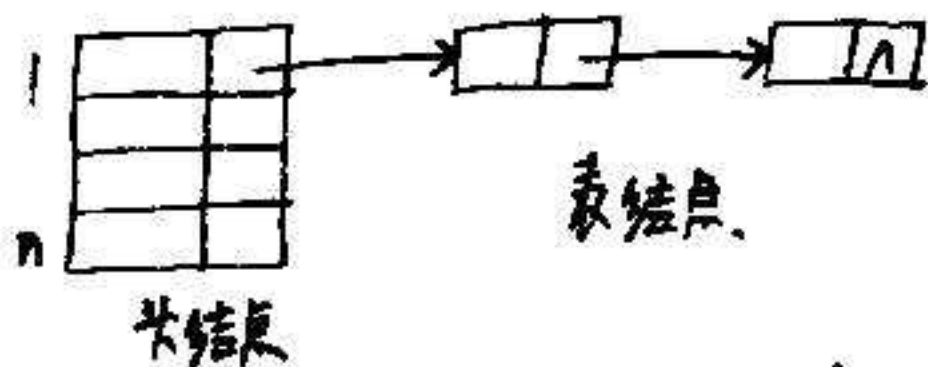
IF p.rchild ≠ NIL THEN
  [ ENQUEUE(Q1, p.rchild);
    ENQUEUE(Q2, 2*j+1)
  ]
]
]
]
ENDP;

```

三. 二叉树与线索 BT 的转换

四. 邻接表与邻接矩阵的转换

1. 邻接表生成邻接矩阵



邻接表:

表结点		
adjvex	nextarc	info
邻接域	链域	数据域

头结点	
vertexdata	firstarc
数据域	链域

```

PROC ListToMatrix (adlist, A);
  FOR i:=1 TO n DO
    FOR j:=1 TO n DO A[i,j] := 0; {邻接矩阵初始化}
  FOR i:=1 TO n DO
    [ p := adlist[i].firstarc;
      WHILE p ≠ NIL DO
        [ A[i, p.adjvex] := 1; p := p.nextarc ]
      ]
  ENDP;
  [ 既适用于有向图, 也适用于无向图 ]

```

2. 矩阵 → 邻接表

```

PROC MatrixToList (adlist, A);
  FOR i:=1 TO n DO adlist[i].firstarc := NIL; {邻接表初始化}
  FOR i:=1 TO n DO
    FOR j:=1 TO n DO

```

IF $A[i, j] = 1$ THEN

[new(p); p↑.adjvex := j;

p↑.nextarc := adlist[i].firstarc;

adlist[i].firstarc := p {从表尾到表头^{生成}
始终在表头插入!}

ENDP;

3. 邻接表生成逆邻接表

PROC Invert List (adlist1, adlist2);

FOR i:=1 TO n DO adlist2[i].firstarc := NIL {逆邻接表初始化}

FOR i:=1 TO n DO

[p := adlist1[i].firstarc;

WHILE p ≠ NIL DO

[new(q); q↑.adjvex := i;

q↑.nextarc := adlist2[p↑.adjvex].firstarc;

adlist2[p↑.adjvex].firstarc := q; {从表尾到表头^{生成}
始终在表头插入!}

p := p↑.next

]

]

ENDP;

§9. 二叉树的种种概念

1. 满BT

一棵深度为k且有 $2^k - 1$ 个结点的二叉树称为满二叉树。

特点: ① 每一层结点数达到最大值

② BT的结点数达到最大值 (深度一定)

③ BT的深度达到最小 (结点数一定)

2. 完全BT

概念: 见书 P122

- 特点:
- ① $2^{k-1} - 1 < n \leq 2^k - 1$ (n 为结点数, k 为层数)
 - ② 叶结点只可能出现在最大和次最大层.
 - ③ 每个结点的左、右子树深度之差为0或1.
 - ④ n 个结点的完全BT的深度为 $\lfloor \log_2 n \rfloor + 1$
 - ⑤ 完全BT中任意一结点 i ($1 \leq i \leq n$) 有:

$\lfloor \frac{i}{2} \rfloor$ 为双亲, $2i$ 为左孩子, $2i+1$ 为右孩子

3. 平衡BT (AVL) 完全二叉树一定是AVL, 但AVL树不一定是完全二叉树!

概念: AVL树或者是一棵空树, 或者是左、右子树均为AVL树, 且任一结点的左、右子树的深度之差的绝对值均 ≤ 1 .

二叉树上结点的平衡因子: 定义为该结点的左子树的深度减去它的右子树的深度

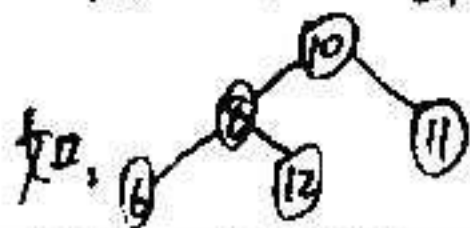
- 特点:
- ① 任一结点的平衡因子只能为-1, 0或1.
 - ② AVL树的深度与 $\lfloor \log_2 n \rfloor$ 同数量级
 - ③ 平均查找长度ASL与深度相同.

4. 二叉排序树BST

概念: BST树或者是一棵空树, 或者是左、右子树均为BST树, 且任一结点左子树上的所有结点值均小于该结点值, 任一结点右子树上的所有结点值均大于该结点值.

判断BST:

算法思想: 错. 对任一结点, 若左孩子 $<$ 其值, 且右孩子 $>$ 其值, 则为BST (X)



特点: ① 中序遍历 BST 可得到一个有序序列

② BST 上插入新结点, 总是作为叶结点插入

③ BST 的查找特性与树的形态有关

④ BST 具有类似折半查找的特性, ^{BST 的平衡性}又采用了类似有序链表结构, ^{折半查找不能为链表存储}尤其适用于经常要进行 $\begin{cases} \text{查找} \\ \text{插入} \\ \text{删除} \end{cases}$ 操作的有序表。

5. 堆

概念: n 个元素的序列 $\{k_1, k_2, \dots, k_n\}$ 满足 $\begin{cases} k_i \leq k_{2i} \\ k_i \leq k_{2i+1} \end{cases} (i=1, 2, \dots, \lfloor \frac{n}{2} \rfloor)$

当且仅当满足上述关系时, 称之为堆。

▲ 堆一定是完全二叉树, 但完全二叉树不一定是堆。

特点: ① 完全 BT 中所有非终端结点的值均不大于其左、右孩子的值。

② 堆顶元素为序列中的最小值。

6. 哈夫曼树 (最优 BT)

带权路径长度 WPL 最小的一类树, 称为 Huffman 树

树中有 m 个叶, 每个叶带有一个权值 w_i , 根到叶结点 i 的路径长度为 l_i , 则 $WPL = \sum_{i=1}^m w_i l_i$

特点: ① Huffman 树不一定唯一, 但 WPL 一定相等。

② 权值越大的叶结点越靠近根结点。

二. 各类 BT 相互关系.

线索 BT 着眼于支持遍历

BST 和堆是支持排序。

Huffman 树考虑的是 WPL

满 BT, 完全 BT, AVL 树可以认为是从树形研究 BT

一定是

一定是



可见: 满BT \rightarrow 完全BT \rightarrow AVL树

堆 \leftrightarrow 完全BT

BST不一定是AVL, 但通过平衡化处理, 可以得到具有BST特点的AVL树

完全BT是树中路径长度最短的BT, 但并不一定是哈夫曼树。

§10. BST的判定及构造算法.

一. 判定算法1

FUNC BST(t : bitreptr): Boolean;

CASE

$t = \text{NIL}$: RETURN (true);

BST(t .lchild) AND BST(t .rchild):

IF t .data > MAX(t .lchild) AND

t .data \leq MIN(t .rchild)

THEN RETURN (true)

ELSE RETURN (false)

ENDC

ENDF;

FUNC MAX(p : bitreptr): integer;

IF $p = \text{NIL}$ THEN RETURN (-Maxint)

ELSE [WHILE p .rchild \neq NIL DO $p := p$.rchild;

RETURN (p .data)

]

ENDF;

FUNC MIN(p : bitreptr): integer;

IF $p = \text{NIL}$ THEN RETURN (Maxint)

{ 计算法: $\sum_{i=1}^n$ 语句; 频度, 取高阶项, 去掉常数.
 { 分析法: 根据功能, 确定 $O(f(n))$. 如 P22 算法 2-2

```

FOR i:=1 TO n DO      n+1
  FOR j:=1 TO n DO      n(n+1)
    x:=x+1;              n·n    O(n²)
  
```

§2. 线性表及其变形

一. 线性表概念

$L = (a_1, a_2, \dots, a_n)$

a_i 的直接前驱为 a_{i-1} , a_i 的直接后继为 a_{i+1}

二. 线性表的存储结构

{ 顺序存储
 { 链式存储

顺序存储结构特点:

(静态存储结构)

- 逻辑相邻, 其物理位置也相邻. ✓ 优
- 可随机存取任一 DE. ✓ 优
- 必须按最大可能预先存储空间 缺
- 插入、删除要移动大量的 DE. 附注 缺

链式存储结构特点:

- 逻辑相邻, 其物理位置不一定相邻
- 必须顺序存取 DE
- 动态申请, 动态分配 new() > dispose() > ✓
- 插入、删除 只需修改指针 ✓

三. 线性表的变形

1. 结点结构变化


```

ELSE [ WHILE  $tt.lchild \neq NIL$  DO  $p := tt.lchild$ ;
      RETURN ( $tt.data$ )
    ]

```

ENDF;

判定算法2

FUNC BST2($t: bintree$): Boolean;

{ 初次调用时 $predata$ 置为最小值 - Maxint }

IF $t \neq NIL$

THEN IF $tt.data < predata$

THEN RETURN (false)

ELSE [$predata := tt.data$;

RETURN (BST2($tt.lchild$) AND BST2($tt.rchild$))

ELSE RETURN (true)

ENDF;

§11. 外部排序

一. 外排概念

待排序记录的数量很大, 以致内存一次不能容纳全部记录, 在排序过程中需对外存进行访问的排序过程.

归并段 逐趟进行归并 得到有序文件

归并趟数: $S = \lceil \log_k m \rceil$

m : 初始归并段数

k : 归并路数

d : 读/写外存次数

$d \sim S$

由上式可见: $k \uparrow$ 或 $m \downarrow$ 使 $S \downarrow$, $d \downarrow$

知识点:

重点: 线性表、二叉树、图

次重点: 查找、排序、广义表、矩阵

题型: 与前两年类似: ①单选 ②简单应用 ③综合应用

章节: 1~12章, 划掉三章 4. 8. 12

第一章: 《数据结构》这门课程研究的主要内容
算法概念及分析. 类 PASCAL 语言.

第二章: 线性表存储结构及算法

第二章: 栈、队列存储结构及算法

第五章: 稀疏矩阵的存储结构

广义表概念及存储结构, 两个基本操作

第六章: BT、线索BT存储结构及遍历算法

第七章: 图的存储结构及遍历算法

图的应用: 最小生成树, 关键路径 (找法)
最短路径, 拓扑排序

第九章: BST与AVL

Hash、冲突含义、解决冲突办法

第十章: 算法思想, 稳定性概念, 时间特性

第十一章: 置换——选择排序, 多步排序 (思想, 能排出来, 结果)

最小生成树: 概念, 算法 (弄懂, 数据结构, 怎样不构成回路)

① 带头结点的链表

空表、头结点的指针域为“空”。 $La \uparrow .next = NIL$



$p = La;$

WHILE $p \uparrow .next \neq NIL$ DO

:

② 循环链表

③ 双向链表

2. 操作上的限制

① 栈：插入删除限制在一端的线性表。

② 队列：插入在一端，删除在另一端的线性表

3. DE的变化。

① 串：DE限制为字符。

② 数组：DE关系在维数上的扩充。

③ 广义表：DE可以是带结构的线性表

§3. 循环控制分析。

```

FUN get-linklist (la: linklistp; i: integer): elemtp;
设置移  p := la↑.next;  j := 1; 计数变量  i la 链表上存取第 i 个 DE }
和指针  WHILE  j < i AND p↑.next ≠ NIL DO  [控制存取第 i 个 DE]
      [ p := p↑.next; j := j + 1 ];
      IF j = i AND p↑.next ≠ NIL
      THEN RETURN (p↑.data)
      ELSE RETURN (NULL)
ENDP; [ get-linklist ]
  
```


循环控制两方面:

- ① 防止 $i > \text{表长}$ $p \neq \text{NIL}$
 ② 控制取第 i 个 DE
 ③ 防止 $i < 1$ } $j < i$

- | | | |
|--------------------------------------|-------------------------|-----|
| (1) $p = \text{NIL} \wedge j < i$ | 空表或 $i > \text{表长}$ | 出错 |
| (2) $p = \text{NIL} \wedge j = i$ | 空表或 $i = \text{表长} + 1$ | 出错 |
| (3) $p = \text{NIL} \wedge j > i$ | 空表且 $i < 1$ | 出错 |
| (4) $p \neq \text{NIL} \wedge j < i$ | 继续循环 | |
| (5) $p \neq \text{NIL} \wedge j = i$ | 找到第 i 个 DE | 出值环 |
| (6) $p \neq \text{NIL} \wedge j > i$ | 非空表且 $i < 1$ | 出错 |

§4. 递归过程.

应用递归过程的主要要求:

1. 递归定义.
$$n! = \begin{cases} 1 & n=0 \\ n \cdot (n-1)! & n>0 \end{cases}$$
2. 递归结构
3. 递归比迭代简单

基本原理: 重复地将原问题转化为与原问题相似的新问题, 直到问题可解为止.

关键: ① 用较简单的问题去表示较复杂的原问题.

② 不能产生自己调用自己的无限序列, 必须有一个出口.

```

PROC  in order (bt: btree);
  IF  bt ≠ NIL
    THEN [ in order (bt↑. lchild);
            visite (bt↑. data);
            in order (bt↑. rchild)
          ]
  ENPP;
  
```


$a \times b$ { a 个 b 之和 $\sum_{i=1}^a b$ 迭代
 $(a-1) \times b + b$ 递归

```

FUNC mul1 (a, b: integer): integer;    { 递归 }
  IF a=0 THEN RETURN (0)
  ELSE RETURN (mul1(a-1, b) + b)
ENDF; { mul1 }

```

```

FUNC mul2 (a, b: integer): integer;    { 迭代 }
  z := 0
  FOR i:=1 TO a DO z = z + b;
  RETURN (z)
ENDF; { mul2 }

```

§5. 循环队列空与满的解决方法.

$cq.front = cq.rear$

1. 用计数变量记载 cq 中的 DE 个数.

初始时, 变量为 0, 表示队空,

入队时, 变量 +1,

出队时, 变量 -1.

当变量 = max 为队满

2. 用标志记载使 $front = rear$ 的情况

tag { false 队空
 true 队满
 初始化时置 tag 为 false

```

入队 [ IF tag THEN ERROR ('队满')
      ELSE [ 入队
            IF front = rear THEN tag := true

```


3. 牺牲一个存储单元

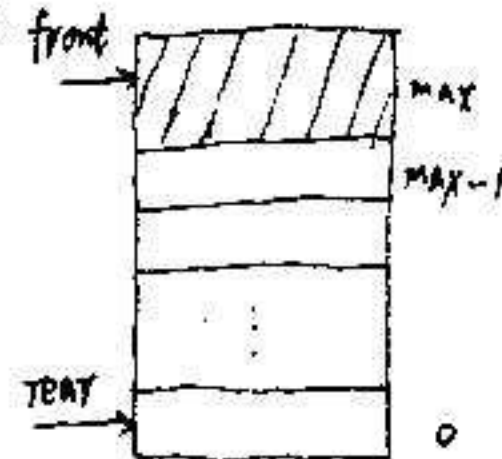
以尾指针加1等于头指针作为队列满的标志。

4. 改变指针的定义域

 $0 \dots \text{max}-1$ \downarrow $0 \dots \text{max}$

只能通过强制赋值等于此值
 $\text{rear} = \text{max}$ 队满

$\text{front} = \text{max}$ 队空



初值: $\text{rear} = 0$; $\text{front} = \text{max}$ { rear 初值可为其它值 }

PROC ENQUEUE (q, x)

IF $q.\text{rear} = \text{max}$ THEN ERROR('队满') { 队前未判是否队满 }

ELSE [IF $q.\text{front} = \text{max}$ THEN $q.\text{front} := q.\text{rear}$; { 判是否队空, 是, 则修改队空标志 }

$q.\text{rear} := (q.\text{rear} + 1) \bmod \text{max};$

{ 入队 } $q.\text{elem}[q.\text{rear}] := x;$

{ 入队后使得队满, 置队满标志 } IF $q.\text{rear} = q.\text{front}$ THEN $q.\text{rear} := \text{max}$

ENDP;

§6. 线性表的倒置

$$L = (a_1, a_2, \dots, a_n) \Rightarrow L' = (a_n, \dots, a_2, a_1)$$

倒置分两大类: ① 数据元素的交换 ② 交换指针

倒置方法 \ 存储结构	顺序	链式			
		单链	循环	双向	双向循环
交换 DE	1	X	X	2	3
改变链接	X	4	5	6	7


```

PROC invert1(A);
  FOR i:=1 TO n DIV 2 DO
    [ X:=A[i];
      A[i]:=A[n-i+1];
      A[n-i+1]:=X
    ]
  ENDP;

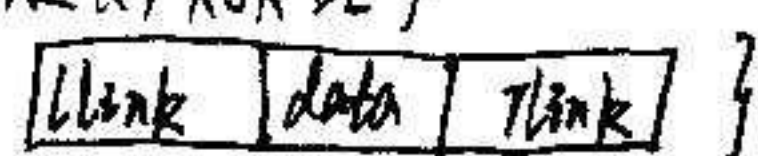
```

{顺序存储结构, 交换DE}

```

PROC invert2(t: dlinklist); {双向链表, 交换DE}
  {t为双向链表头指针, 其结点结构为}

```



```

IF t≠NIL
  THEN [ p:=t; q:=t;
    WHILE p↑.rlink≠NIL DO p:=p↑.rlink; {前进中指针, 使之指向最后一个结点}
    WHILE p+q AND p↑.rlink≠q DO
      [ x:=q↑.data; q↑.data:=p↑.data;
        p↑.data:=x;
        q:=q↑.rlink; p:=p↑.llink ]
    ]
  ENDP;

```

注意: 结点数为奇数和偶数的情况

```

PROC invert4(t); {t为单链表头指针}

```

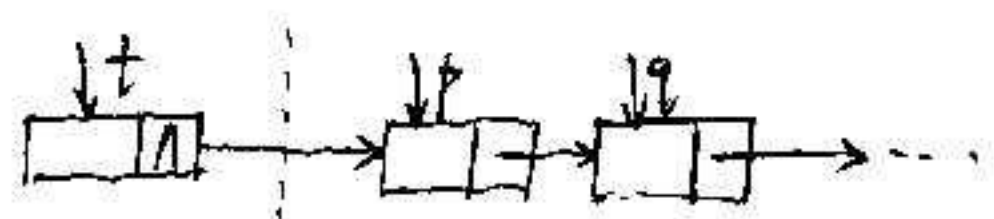
{单链表的倒置, 改变链接}

```

IF t≠NIL
  THEN [ p:=t↑.link;
    t↑.link:=NIL;
    WHILE p≠NIL DO
      [ q:=p↑.link; p↑.link:=t;
        t:=p; p:=q ]
    ]
  ENDP;

```

先断开第一个结点, 作为新链表的表尾, 再依次从原单链表中摘取结点插入新链表表头!



见上图, 仔细体会!

PROC invert5 (t); { 循环链表的倒置, 改变连接 }

IF $t \neq \text{NIL}$

THEN [$p := t \uparrow \text{link}; \quad \underline{r := t};$

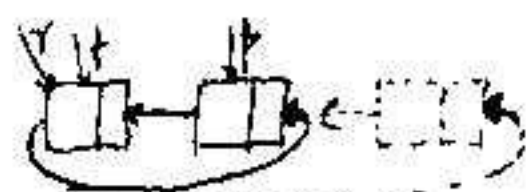
WHILE $p \neq \text{r}$ DO

[$q := p \uparrow \text{link}; \quad p \uparrow \text{link} := t;$

$\underline{r \uparrow \text{link}} := p; \quad t := p; \quad p := q]$

]

ENDP;



先将前两个结点改变链接, 形成一个小的倒置的循环链表, 再如图中虚线所示依次插入结点, 修改指针。

§7. 遍历算法

按一定的规律

对指定的 PS 中的每一个 PE 访问且仅访问一次

访问是抽象术语

访问结果为 PE 的有序序列。

一. 层次遍历 BT

PROC leveltraved (t: btree ptr);

仔细体会队列的使用!

IF $t \neq \text{NIL}$

THEN [INQUEUE(Q);

ENQUEUE(Q, t);

WHILE NOT EMPTY(Q) DO

[$p := \text{DEQUEUE}(Q);$

write (p.data);

IF $p \uparrow \text{lchild} \neq \text{NIL}$ THEN ENQUEUE(Q, p.lchild)

IF $p \uparrow \text{rchild} \neq \text{NIL}$ THEN ENQUEUE(Q, p.rchild)

]

]

ENDP;

二. BT中所有结点左右子树交换

PROC exchange (t);

IF $t \neq \text{NIL}$

THEN [$s := t \uparrow \text{lchild}; t \uparrow \text{lchild} := t \uparrow \text{rchild};$

$t \uparrow \text{rchild} := s;$

exchange (t \uparrow lchild);

exchange (t \uparrow rchild);

]

ENDP;

三. 输出 BT中的所有叶结点

PROC outleaf (t);

IF $t \neq \text{NIL}$

THEN [IF $t \uparrow \text{lchild} = \text{NIL}$ AND $t \uparrow \text{rchild} = \text{NIL}$

THEN write (t \uparrow data);

outleaf (t \uparrow lchild);

outleaf (t \uparrow rchild);

]

ENDP;

四. 线索化 BT

P131 算法6.5.6.6

lchild	ltag	data	rtag	rchild
--------	------	------	------	--------

结点结构

$ltag = \begin{cases} 0 \\ 1 \end{cases}$

指针

指向前驱的线索

$rtag = \begin{cases} 1 \\ 0 \end{cases}$

指向后继的线索

指针

五. 线索 BT的遍历

① 找到遍历访问的第一个结点

② 访问该结点, 并寻找其后继

③ 重复②, 直到遍历结束